

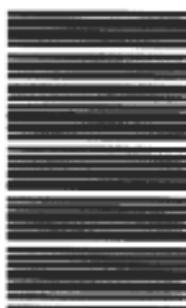
407

D

نام

نام خانوادگی

محل امضاء



407D

دفترچه شماره ۱
عصر پنجم شنبه
۹۰/۱۱/۲۷



اگر دانشگاه اصلاح شود مملکت اصلاح می شود.
امام خمینی (ره)

جمهوری اسلامی ایران
وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
سازمان سنجش آموزش کشور

آزمون ورودی دوره‌های کارشناسی ارشد نایابوسته داخل – سال ۱۳۹۱

مجموعه مهندسی برق – کد ۱۲۵۱

مدت پاسخگویی: ۱۰۵ دقیقه

تعداد سوال: ۵۴

عنوان مواد امتحانی، تعداد و شماره سوالات

ردیف	مواد امتحانی	تعداد سوال	از شماره	تا شماره
۱	زبان عمومی و تخصصی	۲۰	۱	۲۰
۲	ریاضیات (سادلات دفرانسیل، ریاضیات مهندسی، آمار و احتمالات)	۱۲	۲۱	۳۲
۳	مدارهای الکتریکی ۱ و ۲	۱۲	۲۲	۴۴

بهمن ماه سال ۱۳۹۰

استفاده از ماشین حساب مجاز نمی‌باشد.

PART A: Vocabulary

Directions: Choose the word or phrase (1), (2), (3), or (4) that best completes each sentence. Then mark the correct choice on your answer sheet.

- 1- Understanding the world economic conditions, the recent graduates spoke about job prospects for the future.
1) luxuriously 2) warily 3) narrowly 4) inaudibly
- 2- The English word "family" used to all the people in the house, including servants.
1) denote 2) predict 3) participate 4) ascertain
- 3- Greg's excellent poem won the of his friends.
1) advent 2) apex 3) access 4) acclaim
- 4- Your eyes need approximately 20 to 30 minutes to darkness.
1) account for 2) take in 3) adjust to 4) rely on
- 5- Critics condemned the novelist's attempt to plagiarize Hemingway's story.
1) judicious 2) discreet 3) felicitous 4) brazen
- 6- When I had an awful sore throat, only warm tea would the pain.
1) assimilate 2) devastate 3) mitigate 4) prescribe
- 7- I have always liked your positive attitude; it has always affected our working relationship.
1) favorably 2) hastily 3) candidly 4) consciously
- 8- When the rain began to pour, the crowd at the baseball game quickly
1) annihilated 2) dispersed 3) uncovered 4) pacified
- 9- Everyone in the family enjoys seafood, so my uncle's distaste for the salmon dish was an
1) altercation 2) anomaly 3) autonomy 4) accolade
- 10- Denise for weeks before she actually decided to accept the job offer.
1) squandered 2) regretted 3) precluded 4) vacillated

PART B: Cloze Test

Directions: Read the following passage and decide which choice (1), (2), (3), or (4) best fits each space. Then mark the correct choice on your answer sheet.

Later moralists, however—for instance, the 18th- and 19th-century British utilitarians Jeremy Bentham and John Stuart Mill—defined happiness (11) pleasure and the absence of pain. Others, still (12) happiness as a state of mind, have tried to distinguish it from pleasure on (13) that it is mental, not bodily; enduring, not transitory; (14) rational, not emotional. But these distinctions are open to question. A temporal dimension was added to eudaemonism in ancient times by Solon, who said, "Call no man happy till he is dead," (15) that happiness and its opposite pertain, in their broadest sense, to the full course of one's life. Contemporary moralists have tended to avoid the term.

- 11- 1) such as 2) like 3) for example 4) as
- 12- 1) regarding 2) have regarded 3) regard 4) who regards
- 13- 1) the ground 2) the grounds 3) a ground 4) grounds
- 14- 1) but 2) neither 3) and 4) then
- 15- 1) and suggesting 2) who suggested 3) suggesting 4) by suggesting



PART C: Reading Comprehension

Directions: Read the following four passages and choose the best choice (1), (2), (3), or (4). Then mark it on your answer sheet.

PASSAGE 1:

There are many invaluable books available on machine learning. Machine learning is a branch of artificial intelligence (AI) that grew out of such diverse disciplines as traditional computer science, linguistics, cognitive science and psychology. Although the philosophical roots of the subject may be traced back to Leibniz and even ancient Greece, the modern era begins with the work of Norbert Wiener, the father of Cybernetics, a term that he introduced in "Control and Communication in the Animal and the Machine" (1948). However, it was not until 1955 that 'The Logic Theorist', generally accepted as the first AI program, was presented by Newell and Simon. In this ground-breaking work, they proved that computers were more than just calculating machines, thus shepherding in the era of the computational model of the mind.

In Turing's 1950 seminal work 'Computing Machinery and Intelligence', in which he first presents his famous eponymous test, he hoped to establish the claim that human intelligence is not special but can be explained in terms of computation. Research initially focused on the misguided notion that machine intelligence should provide a model for human intelligence. Ultimately, researchers in expert systems found that this was not the way to go.

Machine learning in the 1960's was largely concerned with knowledge representation and heuristic methods but the early 1970's research in neural networks had begun to flourish.

16- According to the text, which of the following statements is valid?

- 1) The background of machine learning can be coincided in Cybernetics.
- 2) Scientists hope that intelligence in humans can be modeled by machine intelligence.
- 3) Machine learning can be categorized to artificial engineering and computer science.
- 4) The philosophical origins of machine learning can even go back to first millennium B.C..

17- In the sentence "There are many invaluable books available", what does "invaluable" mean?

- 1) Priceless
- 2) Reasonable
- 3) Worthless
- 4) Inexpensive

18- Which of the following conclusions is correct according to the text?

- 1) There has been a drastic evolve in the research path in machine learning.
- 2) According to Turing, intelligence in human kind is distinct and can hardly be described by any means.
- 3) "The Logic Theorist" was amongst the typical research works during fifties.
- 4) Nowadays, the overall belief in the scientific society about computers is that their application is confined to fast and efficient calculating.

19- The meaning of "traditional" in "traditional computer science" is close to:

- 1) Modern
- 2) Theoretical
- 3) Academic
- 4) Conventional

20- What does the writer mean by "heuristic methods" in the last paragraph?

- 1) Analytical
- 2) Investigatory
- 3) Conceptual
- 4) Unskeptical



PASSAGE 2:

Molecular imaging is a discipline of medical imaging where people study activities within the body at the subcellular and cellular level to get a detailed picture of processes happening inside both healthy and ill patients. It is a noninvasive diagnostic and clinical tool.

In molecular imaging, people can use existing tools like ultrasound, tracers, light, and magnetism to generate detailed images of the inside of the human body. The focus is on very high resolution in the finished images so people can see not just general structures in the body, but activities occurring at a cellular level. For example, a neurologist can use a tracer to map signaling pathways in the brain for the purpose of learning more about apparent neurological deficits in a patient, to determine how and where signals are going awry.

Being able to view processes inside the body of a living patient is an important step forward for medical diagnostics. Molecular imaging can allow people to detect very minute changes and variations that may not be visible with less detailed studies of a patient; it can potentially allow a doctor to identify the early signs of a problem and provide treatment before it develops into a medical issue, for example. The level of resolution is also important for studying conditions that are difficult to learn more about through pathology and the analysis of specimens, like the spread of degenerative neurological diseases in living patients.

Doctors can use a variety of imaging techniques to obtain studies with the required level of detail and information, including both static and dynamic imaging. Taking pictures of processes inside the body as they occur can be very informative for treatment of a variety of conditions, like respiratory diseases. A doctor can use a tracer to watch how a patient breathes and to determine how much air penetrates the lungs and how efficiently the lungs use gas exchange to trade waste carbon dioxide from inside the body for oxygen in the air. This can help him/her understand a respiratory condition and develop a treatment plan.

- 21- What does not “molecular imaging” allow physicians to do?**
 - 1) Noninvasive diagnosis
 - 2) Visualization of tissue structures at the cellular level
 - 3) Noninvasive treatment
 - 4) Visualization of dynamic processes inside the human body
- 22- According to the text, what is the main advantage of “molecular imaging” relative to “established conventional imaging”?**
 - 1) It is faster
 - 2) It has higher spatial resolution
 - 3) It is less expensive
 - 4) It has higher temporal resolution
- 23- A neurologist benefits from “molecular imaging” by -----**
 - 1) Determining how much air penetrates the lungs
 - 2) Determining how efficiently the lungs trade waste carbon dioxide for oxygen
 - 3) Mapping tissue structures in the brain at the cellular level
 - 4) Determining how and where signals in the brain go off the expected course

**PASSAGE 3:**

Convexity is essential to modern optimization theory. However, it is not always the natural property to be expected from many nonlinear phenomena. Another property, perhaps at least as pervasive in the real world as convexity, is monotonicity. Monotonic optimization, or more generally d.m. (difference of monotonic) optimization, is concerned with nonconvex optimization problems described by means of monotonic and d.m. functions. The basic problem of d.m. optimization is maximization of a monotonic function under monotonic constraints. In the last few years, a theory of monotonic optimization has emerged which provides a general mathematical framework for the study of these problems.

There is a striking analogy between several basic facts from monotonicity theory and convexity theory, so that monotonicity can be regarded as abstract convexity, using a term coined by Singer in 1997.

From the point of view of modern optimization theory, a fundamental property of convex sets is the separation property which states that any point lying outside a closed convex set can be separated from it by a halfspace. The geometric object analogue to a convex set is a downward set which is the lower level set of an increasing function.

- 24-** According to the sentence “Another property, perhaps at least as pervasive in the real world as convexity, is monotonicity.”, we can conclude that:
- 1) Monotonicity is as vital as convexity in the real world.
 - 2) Monotonicity is as widespread as convexity in the real world.
 - 3) Monotonicity is as useful as convexity in the real world.
 - 4) Monotonicity is as important as convexity in the real world.
- 25-** According to the text:
- 1) Although nonlinear phenomena are not necessarily convex, they all have the monotonicity property.
 - 2) Convexity is a necessary condition for monotonicity.
 - 3) The theoretic aspects of monotonicity and convexity have impressive similarities.
 - 4) Convexity is a generalized monotonicity.
- 26-** What does “coined” in “A term coined by Singer” mean?
- 1) Copied
 - 2) Spanned
 - 3) Created
 - 4) Optimized
- 27-** What does the author mean by “monotonic constraints”?
- 1) The halfspace separated from a convex set.
 - 2) Monotonic functions which exhibit the separation property.
 - 3) Monotonic functions which are not convex.
 - 4) The limitations imposed to the problem due to monotonicity.



PASSAGE 4:

Microelectromechanical systems (MEMS) is the technology of very small mechanical devices driven by electricity. MEMS are separate and distinct from the hypothetical vision of molecular nanotechnology or molecular electronics. MEMS are made up of components between 1 to 100 micrometers in size and MEMS devices generally range in size from 20 micrometers to a millimeter. They usually consist of a central unit that processes data, the microprocessor and several components that interact with the outside such as micro sensors. At these size scales, the standard constructs of classical physics are not always useful. Because of the large surface area to volume ratio of MEMS, surface effects such as electrostatics and wetting dominate volume effects such as inertia or thermal mass.

The potential of very small machines was appreciated before the technology existed that could make them but MEMS became practical once they could be fabricated using modified semiconductor device fabrication technologies, normally used to make electronics. These include molding and plating, wet etching and dry etching, electro discharge machining, and other technologies capable of manufacturing small devices. An early example of a MEMS device is the resonator. The global market for micro-electromechanical systems includes products such as automobile airbag systems, display systems and inkjet cartridges.

28- It is inferred from the text that:

- 1) One of the reasons for which MEMS devices are being used in nowadays technology is that it can be implemented using the semiconductor device fabrication technology.
- 2) MEMS devices and electronic devices should be fabricated completely separately and independently.
- 3) MEMS devices were commercially used long before the introduction of electronic integrated devices.
- 4) MEMS devices were originally used for power generation.

29- In the sentence “These include molding and plating,...”, what does “These” refer to?

- | | |
|-----------------------------|-------------------|
| 1) electronic devices | 2) MEMS devices |
| 3) fabrication technologies | 4) small machines |

30- Which statement is not true about MEMS devices?

- 1) They can be used to fabricate microsensors.
- 2) They are the actual implementation of the hypothetical molecular electronic.
- 3) Microcontrollers can facilitate the functionality of MEMS devices.
- 4) Compared to classical sensors, new concepts should usually be incorporated in MEMS devices.



-۳۱ $\frac{1}{x}$ و y دو جواب مستقل خطی یک معادله دیفرانسیل مرتبه دوم خطی همگن هستند. با فرض آنکه ضریب "y" برابر یک باشد، ضریب مشتق مرتبه اول در این معادله کدام است؟

$$x \quad (4)$$

$$x^2 \quad (3)$$

$$\frac{1}{x} \quad (2)$$

$$\frac{1}{x^2} \quad (1)$$

-۳۲ تبدیل لاپلاس تابع $f(t) = \int_0^\infty \frac{\cos(tx)}{x^2 + 1} dx$ کدام است؟

$$\frac{\pi}{2} \frac{1}{s+1} \quad (4)$$

$$\frac{\pi}{2} \frac{1}{s^2 - 1} \quad (3)$$

$$\frac{\pi}{2} \frac{1}{s-1} \quad (2) \quad \begin{cases} \frac{1}{s+1}, & s > 0 \\ \frac{1}{s-1}, & s < 0 \end{cases} \quad (1)$$

در دستگاه -۳۳

$$\begin{cases} y_1(t) = e^{rt} + \int_0^t y_r(x)dx \\ y_r(t) = 1 - \int_0^t e^{r(t-x)} y_1(x)dx \end{cases}$$

$y_1(t)$ برابر کدام گزینه است؟

$$-2 + 2e^{-t} \quad (4)$$

$$-2 + 2e^t \quad (3)$$

$$2 - 2e^t \quad (2)$$

$$2 - 2e^{-t} \quad (1)$$

-۳۴ در صورتی که سری فوریه مثلثاتی تابع $g(x) = x^2 - \pi \leq x \leq \pi$ به صورت زیر باشد:

$$g(x) = \frac{\pi^2}{12} - \cos x + \frac{\cos 2x}{2^2} - \frac{\cos 3x}{3^2} + \dots$$

آنگاه سری فوریه مثلثاتی $\sin x - \frac{\sin 2x}{2^2} + \frac{\sin 3x}{3^2} - \dots$ مربوط به کدام تابع است؟

$$\frac{x}{4}(\pi^2 - x^2) \quad (4)$$

$$\frac{x^2}{12}(\pi^2 - x) \quad (3)$$

$$\frac{x}{12}(\pi^2 - x^2) \quad (2)$$

$$\frac{x^2}{12} \quad (1)$$

-۳۵ معادله موج برای یک تار در حال ارتعاش به صورت زیر است:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0$$

اگر در مدل‌سازی مسئله از نیروی وزن تار و تیز اصطکاک هوا چشم‌پوشی نشود؛ کدام عبارت داده شده در مورد معادله درست است؟

(۱) معادله ناهمگن می‌شود و جمله $\frac{\partial u}{\partial t}$ در معادله ظاهر می‌شود.

(۲) فقط جمله $\frac{\partial u}{\partial t}$ در معادله ظاهر می‌شود.

(۳) معادله ناهمگن می‌شود و جمله $\frac{\partial u}{\partial x}$ در معادله ظاهر می‌شود.

(۴) فقط معادله ناهمگن می‌شود.

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$$

$$u(0, y) = 0 \quad 0 \leq y \leq \pi$$

$$u(\pi, y) = 0 \quad y \geq 0$$

$$u(x, 0) = \sin \pi x (1 - 2 \cos \pi x)$$

که در آن $u(x, y)$ تابعی کراندار است، کدام گزینه است؟

$$e^{-y} \sin \pi x (1 - 2e^{-y} \cos \pi x) \quad (2)$$

$$e^{-\pi y} \sin \pi x (1 - 2 \cos \pi x) \quad (1)$$

$$e^{-\pi y} \sin \pi x (1 - 2e^{-\pi y} \cos \pi x) \quad (4)$$

$$e^{-\pi y} \sin \pi x (1 - 2e^{-\pi y} \cos \pi x) \quad (3)$$

-۴۷ پاسخ معادله لاپلاس: $\nabla^2 V(x, y) = 0$ در بالای محور افقی (تیم صفحه بالا: $y > 0$) از صفحه xoy با شرایط مرزی زیر مورد نظر است:

$$V(x, 0) = \begin{cases} V_0 & \text{ثبت} \\ 2V_0 & \text{منفی} \end{cases} \quad ; \quad x > 0$$

اختلاف پتانسیل دو نقطه $(1, 1)$ و $(1, \sqrt{2})$ برابر است با:

$$\frac{V_0}{3} \quad (4)$$

$$\frac{V_0}{6} \quad (3)$$

$$\frac{V_0}{4} \quad (2)$$

$$\frac{V_0}{12} \quad (1)$$

$$f^{(rk)}(z) = \begin{cases} \frac{e^{zk} - 1}{z^k} & , z \neq 0 \\ 1 & , z = 0 \end{cases} \quad \text{اگر } k > 1 \text{ عدد طبیعی کدام است؟} \quad -۴۸$$

$$\frac{(rk)!}{k!} \quad (2)$$

$$rk(rk-1)\dots(k+1) \quad (1)$$

-۴۹ (4) قابل محاسبه نیست زیرا تابع در $z = 0$ تحلیلی نیست.
ناحیه داخل مثلث تشکیل شده از مسیر $|x| = 1 - y$ و محور x ها را در نظر می‌گیریم، مساحت شکل حاصل از تبدیل این

ناحیه از صفحه z تحت نگاشت $w = z^2$ در صفحه w برابر است با:

$$\frac{1}{4} \quad (4)$$

$$\frac{4}{3} \quad (3)$$

$$\frac{2}{3} \quad (2)$$

$$2 \quad (1)$$

مقدار انتگرال مختلط زیر کدام است؟ -۴۰

$$I = \oint_{|z|=1} \left(z + \frac{1}{z} \right) e^z dz$$

$$-2\pi i \quad (4)$$

$$2\pi i \quad (3)$$

$$0 \quad (2)$$

$$2\pi i \quad (1)$$

-۴۱ یک ذره واقع در مبدأ با احتمال p و $1-p = q$ روی محور x به ترتیب یک واحد به راست یا به چپ حرکت می‌کند. احتمال اینکه پس از $2k$ بار حرکت $2n$ واحد از مبدأ دور شده باشد ($k \geq n$) برابر است با:

$$c_{rk}^{rn} (p^{rn} + q^{rn}) \quad (2)$$

$$c_{rk}^{k+n} p^{k-n} q^{k+n} \quad (1)$$

$$c_{rk}^{k+n} p^{k-n} q^{k-n} (p^{rn} + q^{rn}) \quad (4)$$

$$c_{rk}^{k+n} p^{k+n} q^{k-n} \quad (3)$$

-۴۲ اگر متغیر تصادفی X دارای توزیع نرمال $N(\mu, \sigma^2)$ با تابع چگالی احتمال به صورت $f_X(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$.

-۴۳ پاشد و پخواهیم $(2 \leq x \leq 3)$ در این فاصله ماکزیمم شود، آنگاه σ را کدام باید انتخاب کنیم؟

$$\frac{4}{\ln 2} \quad (1)$$

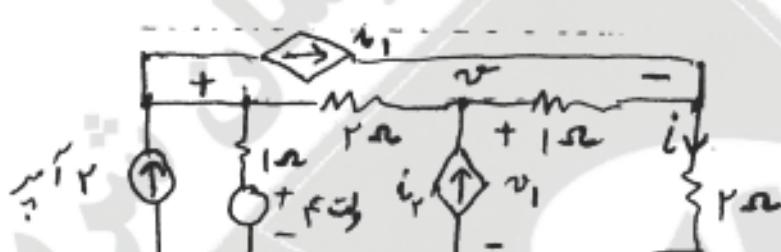
$$\frac{2}{\ln 2} \quad (2)$$

$$\frac{4}{\ln 3} \quad (3)$$

$$\frac{8}{\ln 3} \quad (4)$$

مدارهای الکتریکی ۱ و ۲

-۴۴ در مدار زیر منابع جریان وابسته به صورت $v_1 = i_1 + v$ است. جریان i_1 چند آمپر است؟



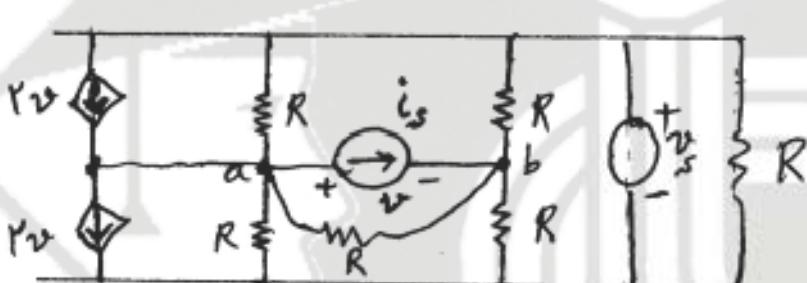
$$-4 \quad (1)$$

$$2 \quad (2)$$

$$1 \quad (3)$$

$$-2 \quad (4)$$

-۴۵ چه مقاومتی از دو سر منبع جریان مستقل i_s (از دو نقطه a و b) دیده می‌شود؟



$$\frac{R}{2} \quad (1)$$

$$R \quad (2)$$

$$2R \quad (3)$$

$$4R \quad (4)$$

-۴۶ در مدار مقاومتی خطی با جواب یگانه و با منابع مستقل $v_s = 2 + \cos t$ و $i_s = 3$ ، ولتاژ v در داخل N برابر

$\frac{1}{2} \cos t + 3$ است. بدون تغییر v_s ، مقدار i_s را چند برابر کنیم تا بیشترین مقدار v برابر ۵ ولت شود؟



$$\frac{1}{2} \quad (1)$$

$$\frac{3}{4} \quad (2)$$

$$2 \quad (3)$$

$$\frac{7}{4} \quad (4)$$

-۴۶

در مدار زیر اگر $V(0^-) = i(0^-) = 1$ باشد، مقدار $V(0^+)$ برابر است با:

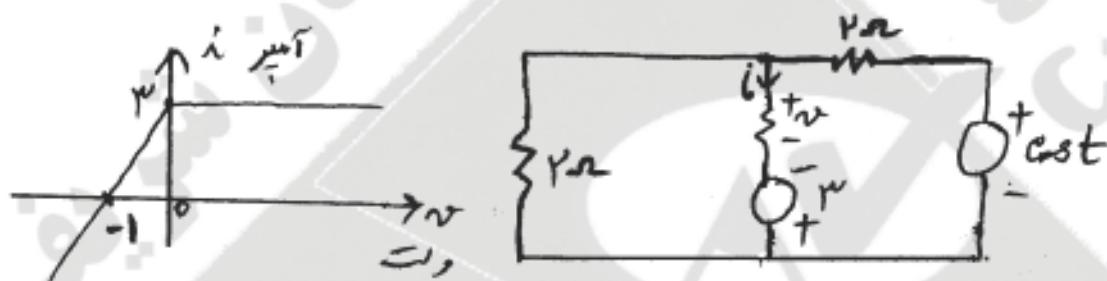


- (۱) $\frac{2}{3}$
- (۲) $-\frac{1}{2}$
- (۳) ۱
- (۴) صفر

-۴۷

در مدار زیر وقتی جریان مقاومت غیر خطی $i = 3t$ برابر ۳ آمپر است، بیشترین مقدار V چند ولت است؟

- (۱) صفر
- (۲) $\frac{1}{2}$
- (۳) ۲
- (۴) ۱



-۴۸

در مدار زیر انرژی اولیه خازن در مدت $t = \ln\sqrt{2}$ ثانیه نصف می‌شود. مقدار C چند فاراد است؟

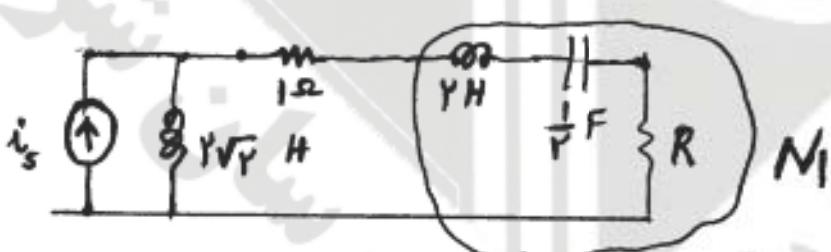


- (۱) ۲
- (۲) ۴
- (۳) $\frac{1}{2}$
- (۴) ۱

-۴۹

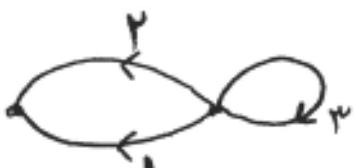
مدار زیر در وضعیت دانمی سینوسی است. N_1 در حالت تشدید و بیشترین توان آن برابر سه وات است. توان راکتیو منبع چند وار (ولت آمپر راکتیو) است؟

- (۱) -۴
- (۲) $-4\sqrt{2}$
- (۳) ۸
- (۴) $4\sqrt{2}$



-۵۰

در مدار سه شاخه‌ای با گراف داده شده، کدام ادعا درست است؟



- (۱) ولتاژها روی خط موازی صفحه جریان‌ها قرار دارند.
- (۲) ولتاژها روی یک صفحه گذرنده از مبدأ قرار دارند.
- (۳) ولتاژها روی خط عمود بر صفحه جریان‌ها قرار دارند.
- (۴) جریان‌ها روی یک خط گذرنده از مبدأ قرار دارند.

-۵۱

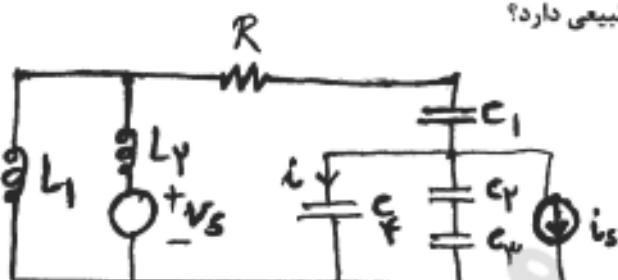
در مدار زیر مقادیر المان‌ها مثبت است. جریان \dot{I} چند فرکانس طبیعی دارد؟

(۱) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر

(۲) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر و یک فرکانس طبیعی صفر

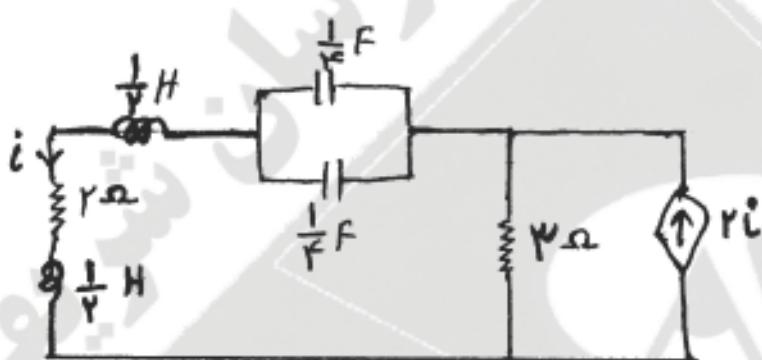
(۳) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر و سه فرکانس طبیعی صفر

(۴) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر و دو فرکانس طبیعی صفر



-۵۲

در مدار زیر اگر معادلات حالت مدار به صورت $\underline{A}\underline{x} = \underline{A}\underline{x}^0$ باشد، ماتریس \underline{A} کدام است؟



$$\begin{bmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ -2 & 0 \end{bmatrix} \quad (1)$$

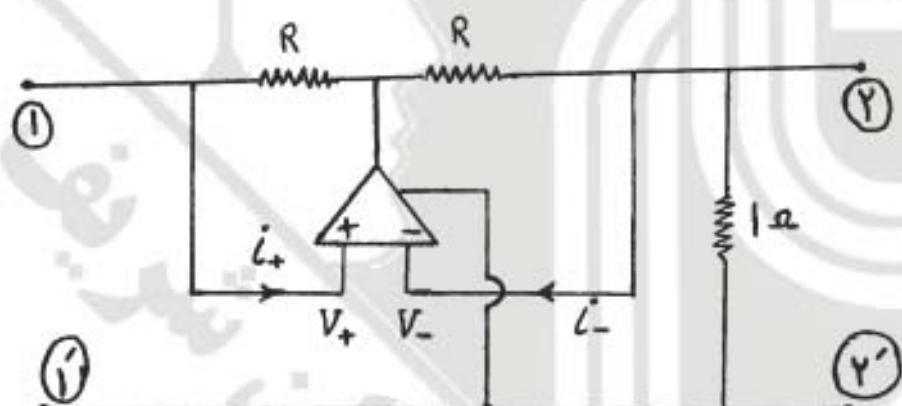
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 2 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \quad (3)$$

-۵۳

ماتریس انتقال دو قطبی زیر کدام است؟

(آب امپ ایده‌آل است یعنی $i_+ = i_- = 0$, $v_+ = v_- = 0$)



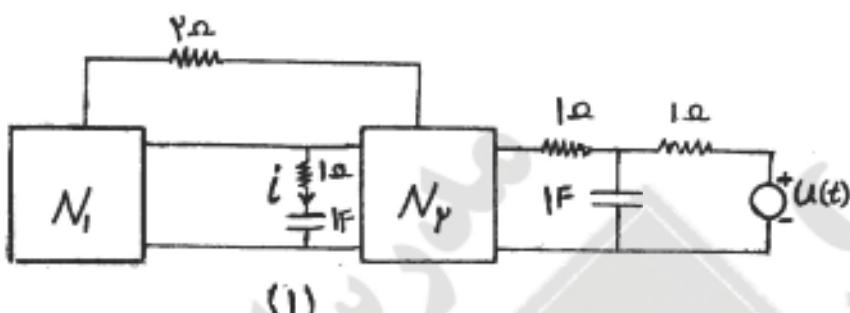
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

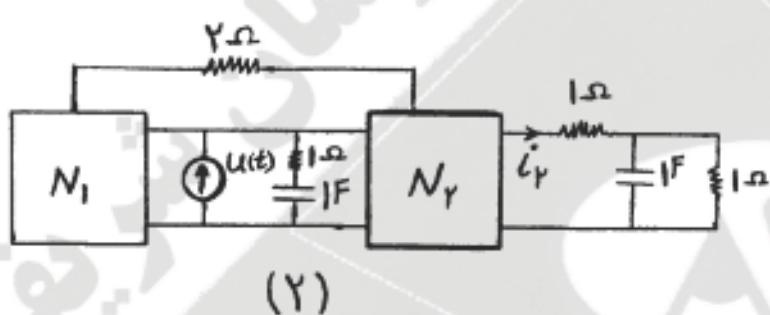
$$\begin{bmatrix} R & R \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \quad (4)$$

-۵۴ در مدار هم پاسخ زیر در شکل (۱)، پاسخ حالت صفر \dot{i}_2 به صورت $i = \frac{1}{\tau}(e^{-t} - e^{-\tau t})u(t)$ است. در مدار شکل (۲)، کدام است؟ (۱) تابع پله واحد



$$\begin{aligned} & \frac{1}{\tau}(1 + \tau e^{-\tau t})u(t) \quad (1) \\ & (e^{-\tau t} + e^{-t})u(t) \quad (2) \\ & (e^t + 1 - \tau e^{-\tau t})u(t) \quad (3) \\ & (\tau e^{-\tau t} - \tau e^{-t} + 1)u(t) \quad (4) \end{aligned}$$



408
D

نام

نام خانوادگی

محل امضاء



دفترچه شماره ۲
عصر پنجمین بهمن
۹۰/۱۱/۲۷



جمهوری اسلامی ایران
وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
سازمان سنجش آموزش کشور

اگر دانشگاه اصلاح شود مملکت اصلاح می شود.
امام خمینی (ره)

آزمون ورودی دوره‌های کارشناسی ارشد فایروسته داخل – سال ۱۳۹۱

مجموعه مهندسی برق – کد ۱۲۵۱

مدت پاسخگویی: ۱۵۰ دقیقه

تعداد سوال: ۹۶

عنوان مواد امتحانی، تعداد و شماره سوالات

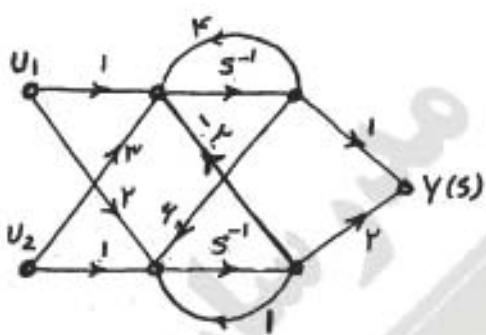
ردیف	مواد امتحانی	تعداد سؤال	از شماره	تا شماره
۱	سیستمهای کنترل خطی	۱۲	۵۵	۶۶
۲	تجزیه و تحلیل سیستمهای	۱۲	۶۷	۷۸
۳	بررسی سیستمهای قدرت ۱	۱۲	۷۹	۹۰
۴	مذار منطقی و ریزپردازنده‌ها	۱۲	۹۱	۱۰۲
۵	الکترونیک ۱ و ۲	۱۲	۱۰۳	۱۱۴
۶	ماشین‌های الکترونیک ۱ و ۲	۱۲	۱۱۵	۱۲۶
۷	الکترومغناطیس	۱۲	۱۲۷	۱۲۸
۸	مقننهای بر مهندسی پزشکی	۱۲	۱۲۹	۱۵۰

* برای داوطلبان گرایش مهندسی پزشکی انتخاب یکی از دو درس ردیف‌های ۷ و ۸ اجباری است.

بهمن ماه سال ۱۳۹۰

استفاده از ماشین حساب مجاز نمی‌باشد.

-۵۵ در سیستمی که با سیگنال فلوگراف زیر نشان داده شده است، تابع تبدیل $\frac{Y(s)}{U_1(s)}$ کدام یک از گزینه‌های زیر است؟



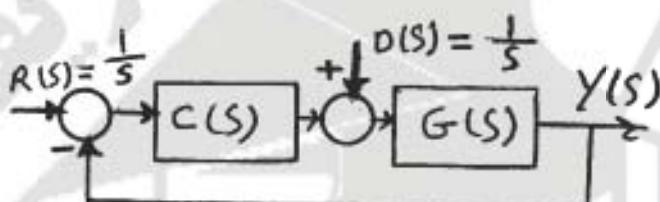
$$\left. \frac{Y(s)}{U_1(s)} \right|_{U_2=0} = \frac{\Delta(s-1)}{s^T - \Delta s + \lambda} \quad (1)$$

$$\left. \frac{Y(s)}{U_1(s)} \right|_{U_2=0} = \frac{\Delta(s-1)}{s^T - \Delta s + 1\mu} \quad (2)$$

$$\left. \frac{Y(s)}{U_1(s)} \right|_{U_2=0} = \frac{\Delta s - 1\gamma}{s^T - \Delta s + 1\mu} \quad (3)$$

$$\left. \frac{Y(s)}{U_1(s)} \right|_{U_2=0} = \frac{\Delta(s-1)}{s^T - \Delta s + 1\gamma} \quad (4)$$

-۵۶ سیستم قیدبک واحد زیر با تابع تبدیل حلقه باز $G(s) = \frac{1}{s(s+1)}$ را در نظر بگیرید. کدام یک از جبران‌سازهای پیشنهادی مشخصات مطلوب زیر را برای پاسخ پله به ورودی مرجع ارضاء نموده و رفتار حذف اختشاش بهتری دارد؟



$$T_s = 2 \text{ seconds}, P.O. = 7.5$$

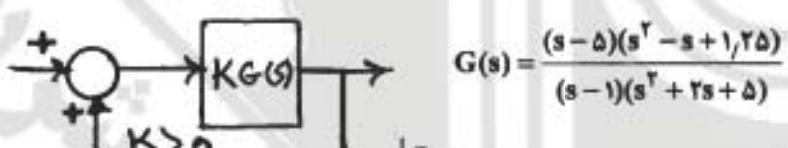
$$c(s) = \Delta \quad (1)$$

$$c(s) = \Delta \frac{s + 0/\circ 1}{s + 0/\circ 0 1} \quad (2)$$

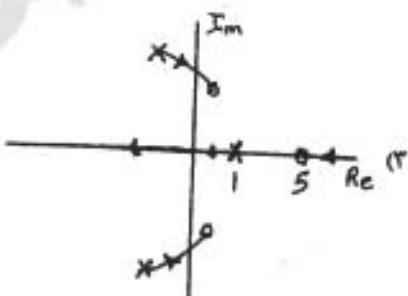
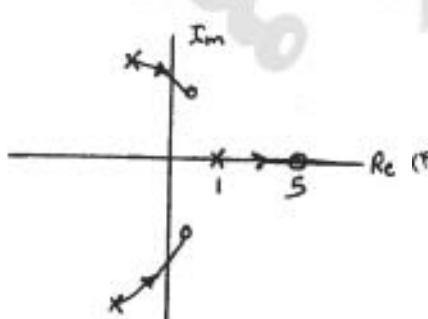
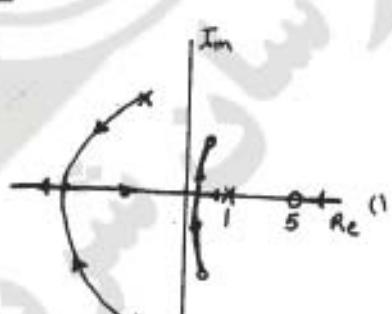
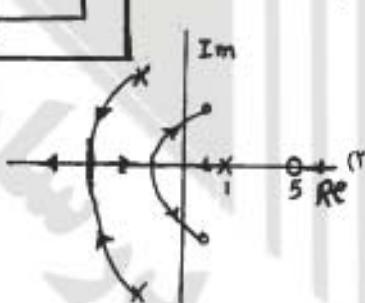
$$c(s) = \tau(s + 2/\gamma) \quad (3)$$

$$c(s) = \tau \circ \frac{s + \gamma}{s + \lambda} \quad (4)$$

-۵۷ سیستم قیدبک واحد زیر را در نظر بگیرید. مکان هندسی ریشه‌ها به ازاء تغییرات $k < \infty$ کدام گزینه زیر است؟



$$G(s) = \frac{(s-\Delta)(s^T - s + 1, \gamma\Delta)}{(s-1)(s^T + 2s + \Delta)}$$





-۵۷ پاسخ حلقه باز سیستم کنترل با $G(s)H(s) = \frac{k}{s(s+1)(s+2)}$ در حالت ماندگار کدام گزینه زیر است؟

$$\frac{k}{2} + \frac{k}{6} \sin(\sqrt{2}t - 45^\circ) \quad (1)$$

$$0 < k < 6 \text{ یا } k \cos \sqrt{2}t \quad (2)$$

$$\frac{k}{2} - \frac{k}{6} \sin \sqrt{2}t \quad (3)$$

$$0 < k < 6 \text{ یا } k \cos \sqrt{2}t \quad (4)$$

-۵۸ در چه بازه‌ای از k پاسخ گذاری سیستم حلقه بسته برای تابع تبدیل حلقه باز $G(s)H(s) = \frac{k}{s(s^2 + 4s + 5)}$ میرای شدید است؟ (overdamping)

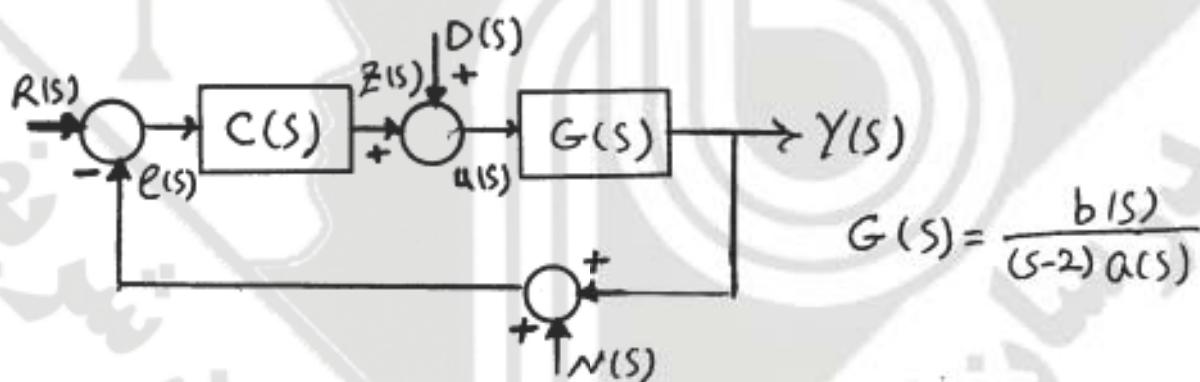
$$0 < k \leq 2 \quad (1)$$

$$\frac{5}{2} \leq k \leq 2 \quad (2)$$

$$1 \leq k \leq \frac{5}{3} \quad (3)$$

(۴) به ازاء همه مقادیر $k > 2$ پاسخ گذاری سیستم حلقه بسته میرای سینتوسی است.

-۶۰ سیستم زیر را در نظر بگیرید:



تابع تبدیل حساسیت S_G^T بدین شکل به دست آمده است: $S_G^T = \frac{B(s)}{A(s)}$

در سمت راست صفحه ۵ نذارند. کدام گزینه در مورد کران سیگنال‌های سیستم درست است؟

$$(R(s) = D(s) = N(s) = \frac{1}{s})$$

(۱) سیستم پایدار است و همه سیگنال‌ها کراندارند.

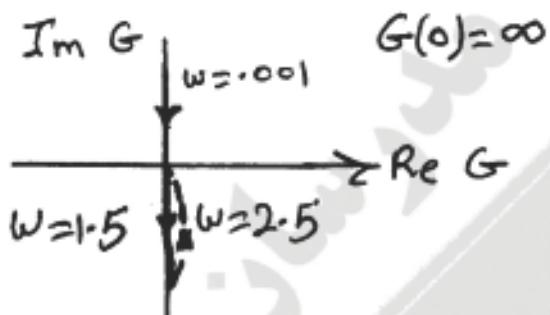
(۲) سیستم ناپایدار است و $y(t)$ بیکران است.

(۳) سیستم ناپایدار است و $Z(t)$ بیکران است.

(۴) سیستم ناپایدار است و $u(t)$ بیکران است.

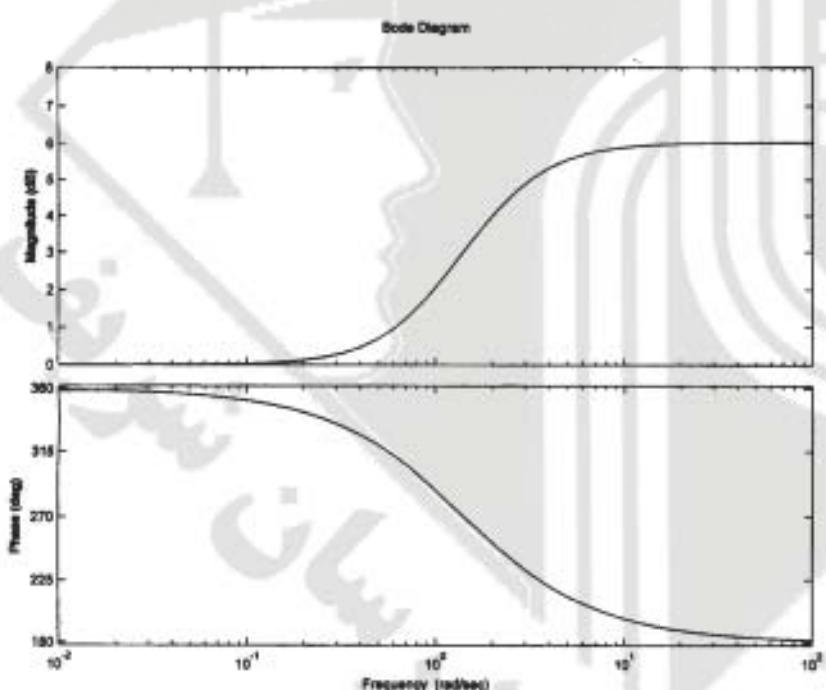


-۶۱ یک سیستم فیدبک واحد باتابع تبدیل $G(s)$ که دیاگرام قطبی آن در شکل نشان داده شده است را در نظر بگیرید. کدام گزینه در مورد پایداری سیستم حلقه بسته به ازاء $-\infty < k < \infty$ درست است؟ (دقت کنید که دیاگرام قطبی تماماً موهومی است و تکه خطچین تنها برایوضوح خارج از محور موهومی نمایش داده شده است، $G(s)$ قطب یا صفری در RHP ندارد و درجه آن کمتر از ۷ می‌باشد.)



- ۱) همواره پایدار
- ۲) همواره ناپایدار ۲ قطب برای $-\infty < k < \infty$ و یک قطب برای $-\infty < k < 0$
- ۳) پایدار به ازاء $-\infty < k < \infty$ و ناپایدار با یک قطب برای $-\infty < k < 0$
- ۴) همواره ناپایدار و ۲ قطب در RHP برای $-\infty < k < \infty$

-۶۲ یک سیستم با فیدبک واحد باتابع تبدیل حلقه باز که دیاگرام بودی آن در شکل نشان داده شده است را در نظر بگیرید. کدام گزینه در مورد حد بهره و حد فاز سیستم صحیح است؟



- ۱) حد بهره ۶ dB حد فاز ۱۳۵°
- ۲) حد بهره ۶ dB حد فاز ۱۸۰°
- ۳) حد بهره بینهایت حد فاز ۱۸۰°
- ۴) سیستم ناپایدار است.

-۶۳

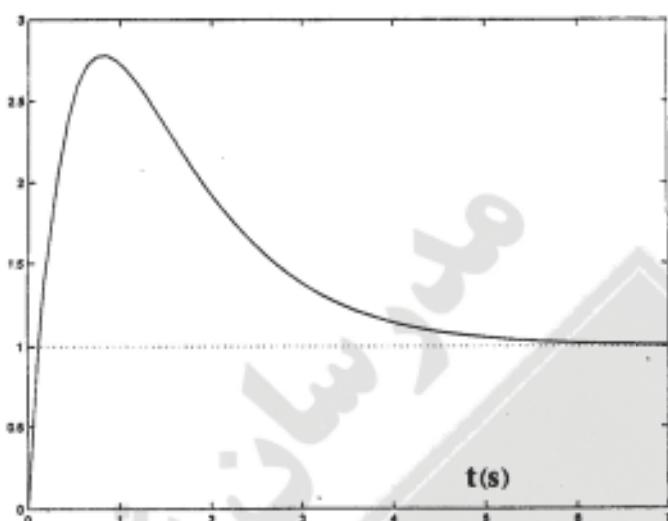
شکل زیر پاسخ پله کدام تابع تبدیل است؟

$$G(s) = \frac{\tau(1+\Delta s)}{(s+1)(s+\tau)} \quad (1)$$

$$G(s) = \frac{\tau(1+\Delta s)(1+\sigma/\tau s)}{s^\tau + 1/\tau s + \tau} \quad (2)$$

$$G(s) = \frac{\tau(1+\Delta s)(1+\sigma/\tau s)}{(s+1)(s+\tau)} \quad (3)$$

$$G(s) = \frac{\tau(1+\Delta s)}{s^\tau + 1/\tau s + \tau} \quad (4)$$

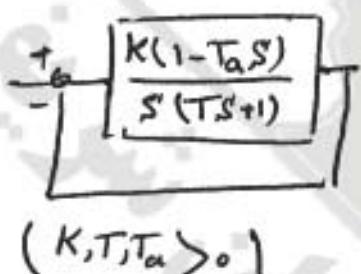
در دیاگرام بودی $(S^\tau + 2\zeta\omega_n S + \omega_n^2)^{-1}$ در فرکانس زاویه‌ای $\omega_r = \omega$ دامنه به حداقل مقدار خود می‌رسد. حساسیتاین فرکانس زاویه‌ای نسبت به ζ در $\frac{1}{2}$ نامی $\frac{1}{2}$ کدام گزینه زیر است؟

-۱ (۱)

۱ (۲)

 σ/Δ (۳) $-\sigma/\Delta$ (۴)

-۶۵

در سیستم زیر مقدار یقه K چقدر باشد تا حد یقه سیستم ۲ شود؟

$$\frac{1}{T_a} \quad (1)$$

$$\frac{\tau T}{T_a} \quad (2)$$

$$\frac{\tau T_a}{T} \quad (3)$$

$$\frac{1}{\tau T_a} \quad (4)$$

-۶۶

ماتریس انتقال حالت سیستمی با معادله حالت $\underline{\dot{x}}^0 = A\underline{x} + B\underline{u}$ به صورت زیر است:

$$\phi(t) = \begin{bmatrix} e^{-t} + te^{-t} & te^{-t} \\ -te^{-t} & e^{-t} - te^{-t} \end{bmatrix}$$

ماتریس A کدام است؟

$$\begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -2 \end{bmatrix} \quad (4)$$

تجزیه و تحلیل سیستم‌ها

-۶۷

در یک سیستم LTI پایدار علی با پاسخ ضربه $h[n]$ ، پاسخ سیستم به ورودی $x[n] = 1 + \cos(2\pi f_0 n + \frac{\pi}{3})$ به صورت

$$\sum_{n=-\infty}^{+\infty} \operatorname{Re}\{h[n]\} \sin(2\pi f_0 n) \quad \text{در این سیستم چقدر است? } y[n] = j - e^{j2\pi f_0 n}$$

-1 (۱)

+1 (۲)

 $\cos \frac{\pi}{3}$ (۳) $-\sin \frac{\pi}{3}$ (۴)

-۶۸

فرض کنید سیگنال حقیقی $\tilde{x}[n]$ متناوب با دوره تناوب اصلی $N = 4$ بوده و مقدار متوسط آن صفر است. اگر در بسط به سری فوریه این سیگنال دو تا از ضرایب به صورت $j^3, a_1 = -1 + j^3, a_2 = -2$ باشند. در این صورت توان متوسط سیگنال $\tilde{x}[n]$ چقدر است؟

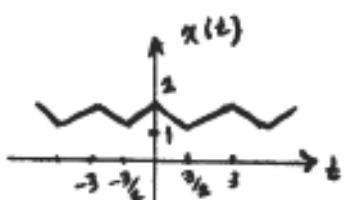
۱۴ (۱)

۱۸ (۲)

۲۸ (۳)

۲۴ (۴)

سیگنال متناوب $x(t)$ از یک سیستم LTI با پاسخ ضربه‌ی $h(t)$ عبور می‌کند. توان خروجی سیستم چقدر است؟

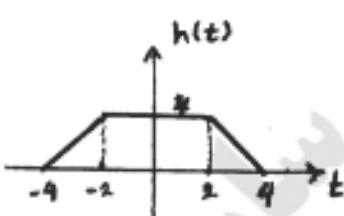


$$(1 + \lambda)^T \quad (1)$$

$$(2\pi)^T \quad (2)$$

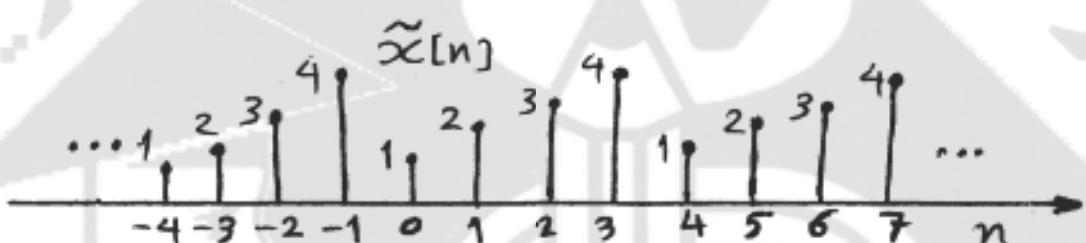
○ (3)

$$(1/\lambda)^T \quad (4)$$



-۷۰ فرض کنید ضرایب سری فوریه سیگنال $\tilde{x}[n]$ داده شده در شکل زیر برابر a_k باشد. اگر سیگنال $[n]y$ را به صورت

سیگنالی با ضرایب سری فوریه $b_k = a_k^2$ تعریف کنیم، در این صورت $y[2]$ چقدر است؟



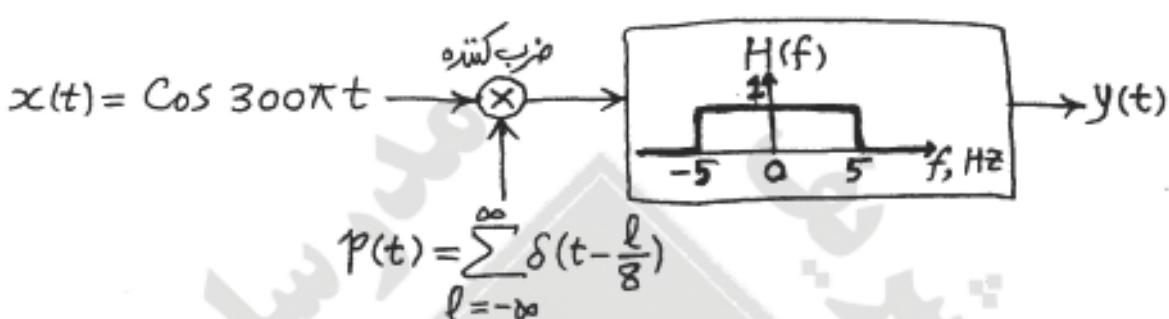
$$5 \quad (1)$$

$$\frac{1}{2} \quad (2)$$

○ (3)

$$\sqrt{\frac{1}{2}} \quad (4)$$

-۷۱ در سیستم شکل زیر، خروجی فیلتر $y(t)$ برابر با کدام گزینه است؟



- $A\cos 3\pi t$ (۱)
- $A\cos 7\pi t$ (۲)
- $\cos 3\pi t$ (۳)
- $\cos 7\pi t$ (۴)

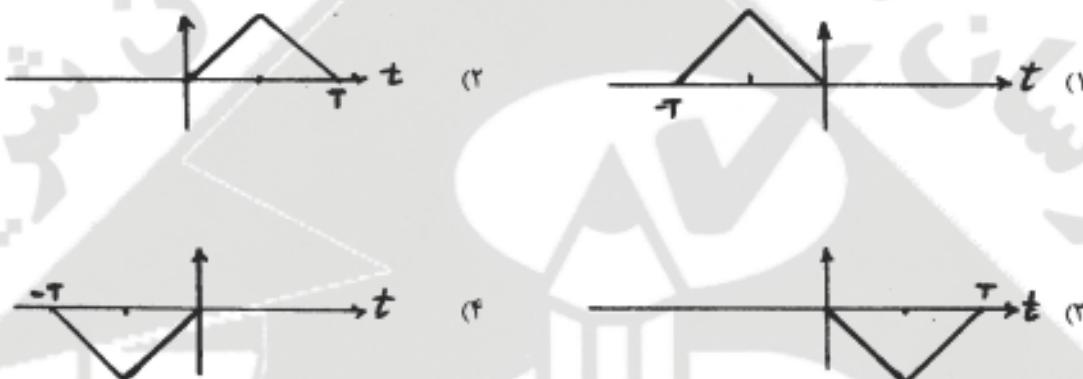
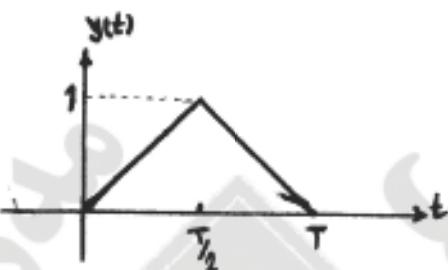
-۷۲ در یک سیستم LTI و علی زمان - گستته با پاسخ ضربه به طول محدود و حقیقی $[h[n]]$. به ازای ورودی $x[n] = (1 + \cos \frac{\pi n}{3})u[n]$ ، پاسخ حالت دائمی برابر ۲ می‌شود؟ با فرض حداقل طول ممکن برای $[h[n]]$ و این که

- $h[0] \neq 0$ چقدر است؟
- ۲ (۱)
 - ۱ (۲)
 - +۲ (۳)
 - +۱ (۴)

-۷۳ رابطه بین ورودی و خروجی در یک سیستم بصورت $y[n] = \sum_{k=-1}^{\infty} x[n-k]^r$ می‌باشد، این سیستم تغییر با زمان و

- است.
- (۱) پذیر، پایدار
 - (۲) پذیر، ناپایدار
 - (۳) ناپذیر، ناپایدار
 - (۴) ناپذیر، پایدار

پاسخ ضربه یک سیستم LTI یک سیگنال فرد است. اگر خروجی سیستم برای یک سیگنال $x(t)$ ، به صورت $y(t) = y(t-x)$ مطابق با شکل زیر باشد، خروجی سیستم برای سیگنال $x(-t)$ چگونه است؟



-۷۵ اگر $y[n]$ پاسخ یک سیستم LTI پایدار به ورودی $x_0[n]$ بوده و $\sum_{n=-\infty}^{+\infty} y_0[n] = -1$ است. اگر $y_1[n]$ پاسخ همان سیستم به

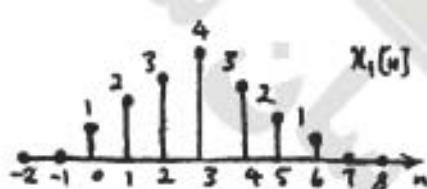
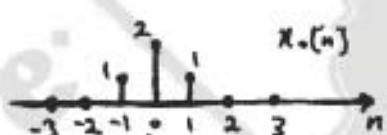
ورودی $x_1[n]$ است، کدام گزینه زیر صحیح است؟

$$\sum_n y_1[-n] = -4 \quad (۱)$$

$$\sum_n y_1[-n] = 0 \quad (۲)$$

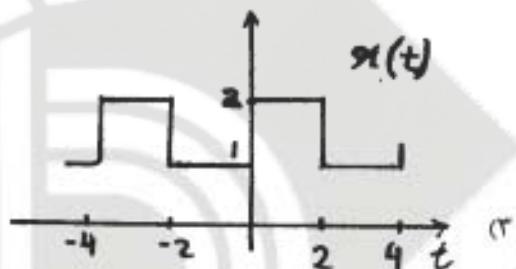
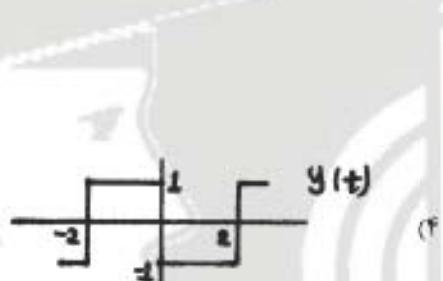
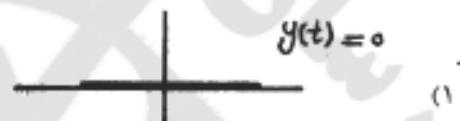
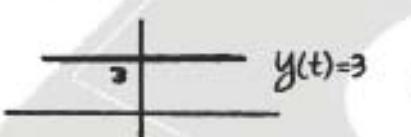
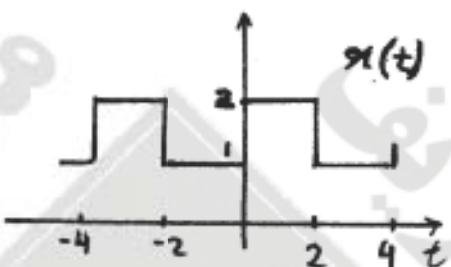
$$\sum_n y_1[-n] = 4 \quad (۳)$$

$$\sum_n y_1[-n] = 2 \quad (۴)$$



- ۷۶ سیگنال پریودیک $x(t)$ با دوره تناوب ۴ و ضرایب سری فوریه b_k در شکل زیر نشان داده شده است. سیگنال $y(t)$ دارای سری فوریه $b_k = (-1)^k a_k + (-1)^k a_{-k}$ می‌باشد. در کدام گزینه زیر نمودار صحیح می‌باشد؟

$$b_k = (-1)^k a_k + (-1)^k a_{-k}$$



- ۷۷ رابطه ورودی - خروجی یک سیستم پیوسته با زمان خطی بصورت زیر داده شده است:

$$y(t-\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) u(\tau-t)d\tau$$

$u(t)$ تابع پله واحد است. این سیستم تغییر با زمان و است.

(۱) پذیر - علی

(۲) پذیر - غیرعلی

(۳) ناپذیر - غیرعلی

(۴) ناپذیر - علی

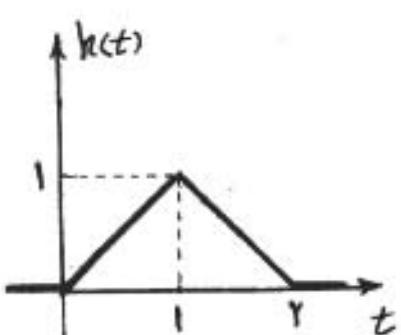
- ۷۸ در صورتی که $h(t)$ پاسخ ضربه یک سیستم خطی تغییرناپذیر با زمان بصورت مقابله باشد و ورودی این سیستم بصورت $x(t) = h(t+2)$ تعریف گردد. در چه زمانی خروجی ماکزیمم و مقدار ماکزیمم خروجی در این زمان چقدر خواهد بود.

$$y_{\max} = 2, t=1 \quad (1)$$

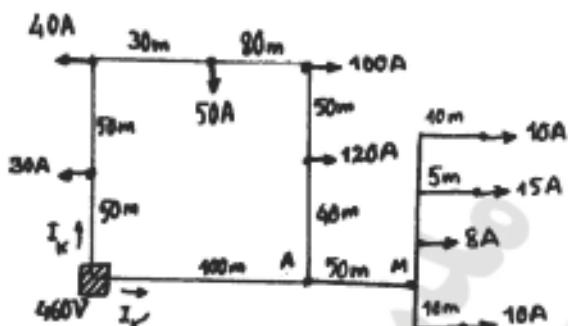
$$y_{\max} = \frac{2}{3}, t=1 \quad (2)$$

$$y_{\max} = 2, t=0 \quad (3)$$

$$y_{\max} = \frac{2}{3}, t=0 \quad (4)$$



در شکل زیر جریان عبوری از طرف منبع هر یک از انشعاب‌ها چقدر است؟ (به ترتیب I'_K و I_K)

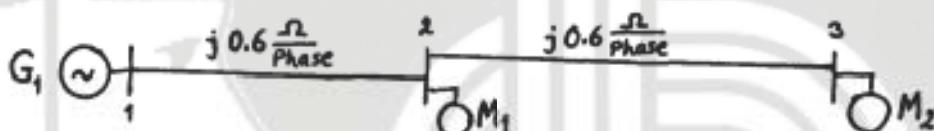


- ۱۹۲, ۷ و ۱۹۰, ۲ (۱)
۱۹۰, ۲ و ۳۰۲, ۷ (۲)
۱۹۰, ۲ و ۱۹۲, ۷ (۳)
۳۸۵, ۴ و ۳۸۰ (۴)

-۸۰ در یک خط انتقال کوتاه سه فاز با امپدانس $2 + j0 \Omega / \text{pu}$ و لذت ابتدای خط $1 + j0 \Omega / \text{pu}$ می‌باشد. چنانچه این خط بار سلفی با توان اکتیو 4pu و ضریب توان $A = 0$ را تغذیه کند، اندازه ولتاژ انتهای خط بر حسب pu چقدر است؟

- ۰, ۸ (۱)
۰, ۹۷ (۲)
۰, ۹ (۳)
۱, ۰۵ (۴)

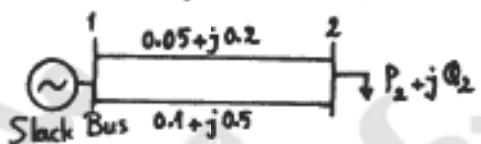
-۸۱ در سیستم قدرت شکل زیر، موتور بی اتلاف M_1 بی بار است و موتور M_2 توان اکتیو $7,5 \text{MW}$ را باشد. جریان $V_{bsae} = ۲۰ \text{kV}$, $S_{base} = ۱۰۰ \text{MVA}$ با فرض: در ضریب قدرت واحد می‌گشود. ضریب قدرت زناتور G با فرض کدام است؟



- $\cos(\tan^{-1} \frac{3}{7,5})$ (۱)
۰, ۷۰۷ (۲)
 $\cos(\tan^{-1} \frac{3}{7,5})$ (۳)
۰, ۷۰۷ (۴)

-۸۲ در شبکه قدرت زیر، با فرض معکوس ماتریس ژاکوبینی چقدر است؟

$$\begin{cases} P_r = \delta_r + 3|V_r| \\ Q_r = 0,1\delta_r + \frac{1}{5}|V_r| + |V_r| \end{cases}$$



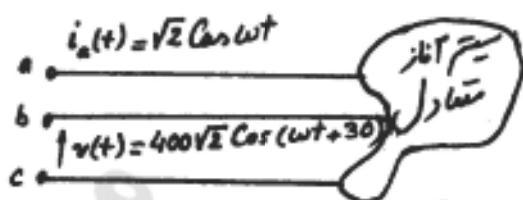
$$\begin{matrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0,1 & 1 \end{bmatrix} & (1) \\ \begin{bmatrix} 1,43 & -4,29 \\ -0,14 & 1,43 \end{bmatrix} & (2) \\ \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ -0,1 & 1 \end{bmatrix} & (3) \\ \begin{bmatrix} -1,43 & 4,29 \\ 0,14 & -1,43 \end{bmatrix} & (4) \end{matrix}$$

-۸۳ خط انتقالی با راکتانس $\frac{\sqrt{3}}{1^{\circ}}$ pu مطابق شکل، دو واحد نیروگاهی را به هم وصل کرده است. چنانچه بخواهیم ولتاژ در دو نیروگاه به صورت $|V_1| = |V_2| = 1$ pu باشد، با فرض اینکه نیروگاه اول، ۲ برابر نیروگاه دوم توان حقیقی تولید کند، ضریب توان نیروگاه ۱ چقدر خواهد بود؟



$$\begin{matrix} \frac{1}{\sqrt{91}} & (1) \\ \frac{3}{\sqrt{18}} & (2) \\ \frac{\sqrt{8}}{91} & (3) \\ \frac{\sqrt{2}}{18} & (4) \end{matrix}$$

شکل زیر مقادیر ولتاژ و جریان اندازه‌گیری شده در یک پایانه سه فاز متعادل را نشان می‌دهد. توان این پایانه بر حسب V_A کدام است؟



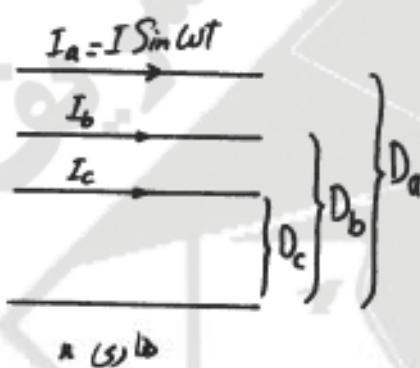
$$600 - j200\sqrt{3} \quad (1)$$

$$-200\sqrt{3} + j600 \quad (2)$$

$$600 + j200\sqrt{3} \quad (3)$$

$$200\sqrt{3} + j600 \quad (4)$$

-۸۵ در مدار زیر، هادی Π در کنار یک خط ۳ فاز با جریان‌های متعادل قرار گرفته است. مقدار مؤثر ولتاژ القاء شده در یک مترا هادی Π چقدر است؟



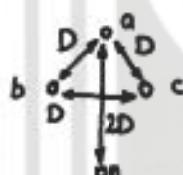
$$\sqrt{2} \times 10^{-7} \omega I \sqrt{\left(\ln \frac{1}{D_a}\right)^r + \left(\ln \frac{1}{D_b}\right)^r + \left(\ln \frac{1}{D_c}\right)^r} \quad (1)$$

$$2 \times 10^{-7} \omega I \sqrt{\left(\ln \frac{1}{D_a}\right)^r + \left(\ln \frac{1}{D_b}\right)^r + \left(\ln \frac{1}{D_c}\right)^r} \quad (2)$$

$$\sqrt{2} \times 10^{-7} \omega I \sqrt{\ln \frac{1}{D_a^r} + \ln \frac{1}{D_b^r} + \ln \frac{1}{D_c^r}} \quad (3)$$

$$2 \times 10^{-7} \omega I \sqrt{\ln \frac{1}{D_a^r} + \ln \frac{1}{D_b^r} + \ln \frac{1}{D_c^r}} \quad (4)$$

-۸۶ در خط ۳ فاز Π سیمه زیر، اندوکتانس فاز a در حالتی که از ۳ فاز جریان‌های مساوی (توالی صفر) می‌گذرد چقدر است؟ فاصله فازها از هم برابر D و فاصله فاز a از سیم نول برابر $2D$ است.



$$2 \times 10^{-7} \ln \frac{2D}{r} \quad (1)$$

$$2 \times 10^{-7} \ln \frac{6D}{r} \quad (2)$$

$$2 \times 10^{-7} \ln \frac{4D}{r} \quad (3)$$

$$2 \times 10^{-7} \ln \frac{8D}{r} \quad (4)$$

-۸۷ در صورتیکه در یک خط انتقال برای پارامترهای خط انتقال داشته باشیم $\frac{R}{L} = \frac{G}{C}$ ، آن‌گاه امپدانس مشخصه خط برابر است با:

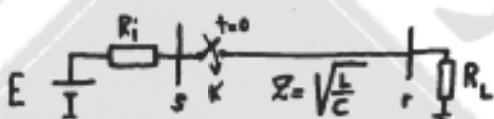
$$\frac{R}{L} \quad (1)$$

(۲) بی‌نهایت

(۳) صفر

(۴) امپدانس مشخصه خط در حالت بی‌اتلاف

-۸۸ در سیستم قدرت روپرتو در لحظه $t = 0$ کلید K بسته می‌شود بعد از گذشت مدت زمانی (در حالت دائم) ولتاژگره (S) مساوی است با:



$$\left(\frac{\gamma Z}{R_i + Z}\right)E \quad (1)$$

$$\left(\frac{R_i - Z}{R_i + Z}\right)E \quad (2)$$

$$\left(\frac{R_L}{R_i + R_L}\right)E \quad (3)$$

E (4)

-۸۹ در یک خط انتقال سه فاز متعادل و متقارن برای فاز a داریم: امپدانس مشخصه $Z_a = Z_s$ ، امپدانس بار $Z_R = Z_s$ ، $\tanh \theta_1 = \frac{Z_R}{Z_s}$ ، $\gamma = \tanh \theta_1$ (ثابت انتشار و فاصله از ته خط)، $x\theta_1 = \gamma x + \theta_1$ ، فازور جریان در نقطه‌ای به فاصله x از ته خط و فازور جریان در ته خط $I_R = I_x$ ، کدام یک از گزینه‌های زیر صحیح است؟

$$I_x = \frac{I_R \operatorname{Cosh} x \theta_1}{\operatorname{Cosh} \theta_1} \quad (1)$$

$$I_x = \frac{I_R \operatorname{Cosh} x \theta_1}{\operatorname{Cosh} x \theta_1} \quad (2)$$

$$I_x = \frac{I_R \operatorname{Cosh} x \theta_1}{\operatorname{Cosh} \theta_1} \quad (3)$$

$$I_x = \frac{I_R \operatorname{Cosh} \theta_1}{\operatorname{Cosh} x \theta_1} \quad (4)$$

-۹۰ در یک خط انتقال اتریزی سه فازی بی‌اتلاف در شرایط متعادل باری فاز a داریم: دامنه جریان در نقطه‌ای به فاصله x از ته خط $|I_x| = |I_R|$ ، جریان در سر خط $= |I_s|$ و جریان در ته خط $= |I_R|$. این خط تحت بارگذاری طبیعی (SIL) قرار دارد. کدام یک از گزینه‌های زیر صحیح است؟

$$|I_x| = \frac{|I_R| + |I_s|}{\gamma} \quad (1)$$

$$|I_x| = x |I_R| = \gamma x |I_s| \quad (2)$$

$$|I_x| = \frac{|I_R|}{x} = \frac{|I_s|}{\gamma x} \quad (3)$$

$$|I_x| = |I_R| = |I_s| \quad (4)$$



-۹۱

تابع زیر را در نظر بگیرید. کدام گزینه ساده‌ترین پیاده‌سازی Hazard Free این تابع را نشان می‌دهد؟

$$f(a, b, c, d) = \sum_m (0, 1, 5, 7, 10, 14) + d(11, 15)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac\bar{d} + \bar{a}\bar{c}d \quad (1)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac + \bar{a}\bar{c}d \quad (2)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac + \bar{a}\bar{c}d + bcd \quad (3)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac\bar{d} + \bar{a}\bar{c}d + bcd \quad (4)$$

-۹۲ مجموعه معادلات زیر نشان دهنده معادلات ورودی یک مدار سنکرون با سه فلیپ‌فلاب است. اگر خروجی مدار یعنی ABC برایر با خروجی فلیپ‌فلاب‌ها باشد، کدام گزینه درست است؟ (A بیت رتبه بالا و C بیت رتبه پایین خروجی است.)

$$T_A = \overline{B \oplus C}$$

$$T_B = \overline{A \oplus B}$$

$$T_C = 1$$

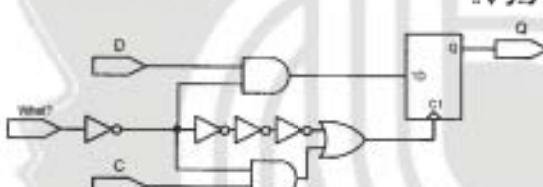
(۱) این مدار سیکل ۱, ۲, ۳, ۴, ۵, ۶ را می‌شمارد و خود آغاز (Self Starting) نیست.

(۲) این مدار سیکل ۱, ۲, ۳, ۶, ۵, ۴ را می‌شمارد و خود آغاز (Self Starting) نیست.

(۳) این مدار سیکل ۱, ۲, ۳, ۴, ۵, ۶ را می‌شمارد و خود آغاز (Self Starting) است.

(۴) این مدار سیکل ۱, ۲, ۳, ۶, ۵, ۴ را می‌شمارد و خود آغاز (Self Starting) نیست.

-۹۳ عمل کرد ورودی مجهول در مدار زیر چیست؟



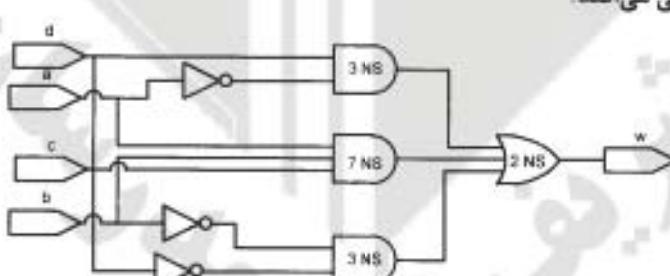
Active Low Data Disabling (۱)

Synchronous Active Low Preset (۲)

Asynchronous Active High Reset (۳)

Active Low Clock Enable Input (۴)

-۹۴ با در نظر گرفتن تاخیرهای داده شده و صرفنظر از تاخیر گیت‌های NOT در مدار زیر هنگام گذار ورودی‌های abcd از ۰۱۱۱ به ۱۱۱۱ روی W چه اتفاقی می‌افتد؟



(۱) پس از ۵ns از این گذر، W یک می‌شود و پس از ۴ns دوباره صفر می‌شود.

(۲) W همواره یک باقی می‌ماند.

(۳) پس از ۵ns از این گذر، W صفر می‌شود و پس از ۴ns دوباره یک می‌شود.

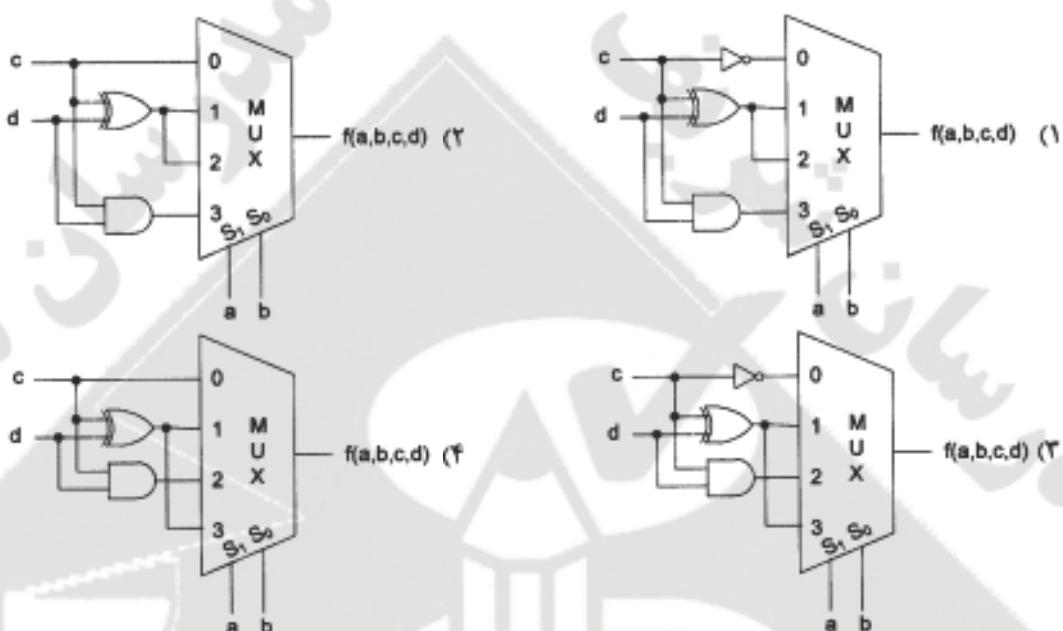
(۴) پس از ۱۰ns از این گذر، W صفر می‌شود و پس از ۴ns دوباره یک می‌شود.



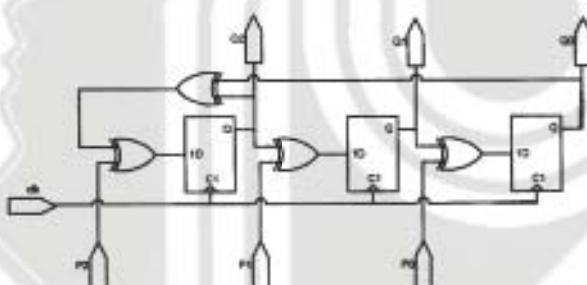
-۹۵

کدام گزینه ساده‌ترین پیاده‌سازی تابع زیر را نشان می‌دهد؟

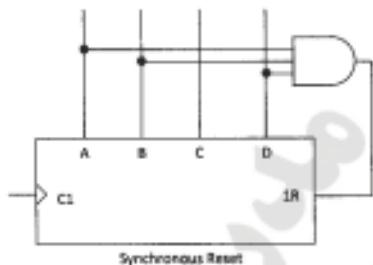
$$f(a, b, c, d) = \sum_m (0, 1, 5, 6, 9, 15) + d(7, 10)$$



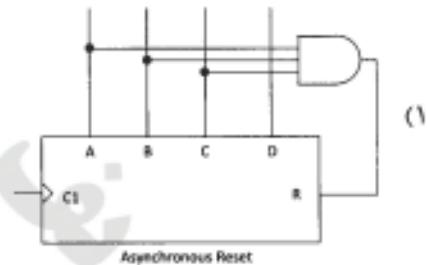
-۹۶ مقدار اولیه در $Q_2Q_1Q_0$ برابر با ۰۰۰ است. مقدار $P_2P_1P_0$ به طور ثابت برابر ۱۰۱ می‌باشد. مقدار $Q_2Q_1Q_0$ پس از چند clk برابر ۱۱۱ می‌شود؟

(۴) پس از چهار clk (۳) پس از یک clk (۲) پس از دو clk (۱) پس از سه clk

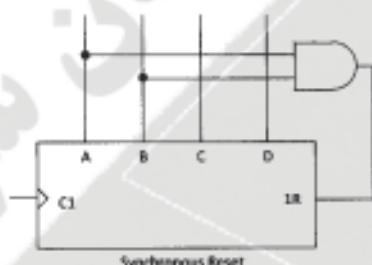
-۹۷ کدام گزینه پیاده‌سازی شمارنده به پیمانه ۱۳ (Modulo-13 Counter) را نشان می‌دهد؟ (خروجی شمارنده به ترتیب A، B، C، D، R است.)



(T)



(I)



(F)



(R)

-۹۸ تعداد Essential Prime Implicant (EPI) ها در تابع زیر چند می‌باشد و چه است؟

$$f(a, b, c, d) = \sum_m (0, 1, 2, 3, 5, 7, 8, 10, 14, 15)$$

(۱) دو تا ۰XX1، X0X0

(۲) دو تا 0XX1، X0X0

(۳) یکی X0X0

(۴) یکی 0XX1

-۹۹ یک ماشین حالت دارای دو ورودی a و b و یک خروجی w است. پس از چهار $clock$ اگر ورودی‌ها به ترتیب برابر $01, 10, 11, 01$ باشد، خروجی مدار برای مدت یک Clock Cycle کامل ۱ می‌شود. برای ساختن این مدار چند جدول کارتو و با چه تعداد متغیر مورد نیاز است؟

(۱) چهار جدول کارنوی ۴ متغیری

(۲) چهار جدول کارنوی ۳ متغیری

(۳) دو جدول کارنوی ۴ متغیری و یک جدول کارنوی ۳ متغیری

(۴) سه جدول کارنوی ۵ متغیری و یک جدول کارنوی ۳ متغیری

- ۱۰۰- اگر در شکل زیر تمام بافرهای مورد استفاده از نوع **Open Collector** باشند، مقادیر مینیموم و ماکزیمم مقاومت R به ترتیب چقدر است؟ (مشخصات تراشه‌ی بافر به قرار زیر است.)

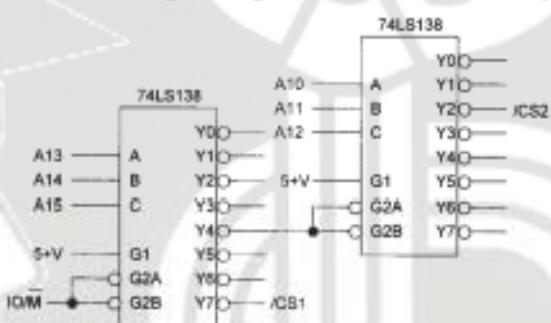
$$V_{IH} = 2.6\text{V}, I_{IH} = 50\mu\text{A}, V_{IL} = 0.6\text{V},$$

$$I_{leakage} = 100\mu\text{A}, I_{OL} = 4\text{mA}$$



- (۱) ۱ کیلواهرم، ۴ کیلواهرم
- (۲) ۱ کیلو اهم، ۶ کیلواهرم
- (۳) ۱۰۰ اهم، ۴ کیلواهرم
- (۴) ۱۰۰ اهم، ۶ کیلواهرم

- ۱۰۱- در مدار زیر CS1 و CS2/ به ترتیب در چه محدوده‌ی آدرسی فعال می‌شوند؟



8400H-87FFH , E000H-FFFFH (۲)
D400H-D7FFH , B000H-CFFFH (۴)

8400H-87FFH , B000H-CFFFH (۱)
D400H-D7FFH , E000H-FFFFH (۳)

- ۱۰۲- در یک سیستم عیکرو پروسessorی پس از ورود یک اینترپت مشخصات اینترپت به صورت یک ID که آغاز ISR را تعیین می‌کند، به عیکروپروسسور داده می‌شود. به این نوع اینترپت چه می‌گویند؟

Software Interrupt (۴)

Daisy-Chain (۳)

Polling (۲)

Vectored (۱)

- ۱۰۳

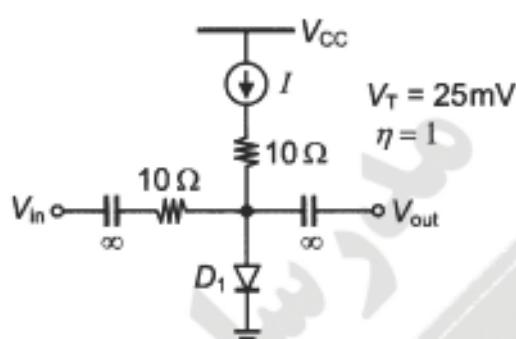
منبع جریان I بین صفر تا 10 mA قابل تنظیم است. محدوده تغییرات $A_v = \frac{V_o}{V_i}$ به کدام گزینه نزدیک‌تر است؟

$$0.2 \leq A_v \leq 0.5 \quad (1)$$

$$0 \leq A_v \leq 0.5 \quad (2)$$

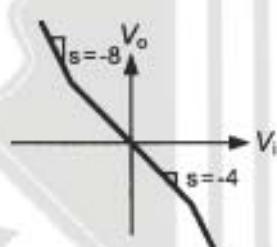
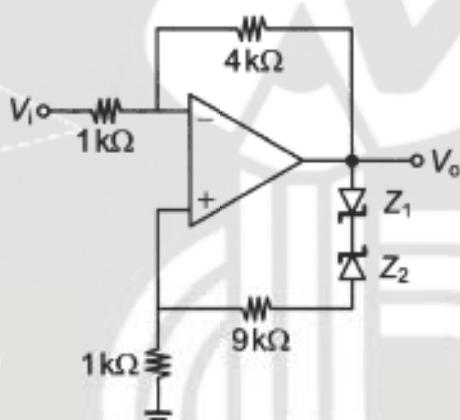
$$0 \leq A_v \leq 0.9 \quad (3)$$

$$0.2 \leq A_v \leq 1 \quad (4)$$

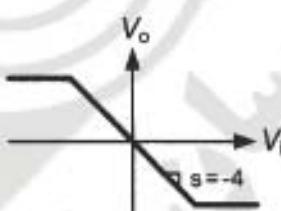


- ۱۰۴

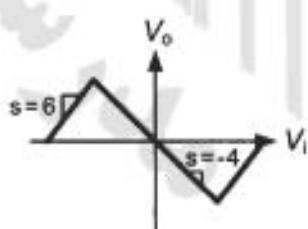
در مدار مقابله V_γ دیودهای زنر برابر 7 V ، 5 V و $4/3 \text{ V}$ بوده و آپ امپ ایده‌آل فرض می‌شود. کدام یک از گزینه‌های زیر می‌تواند منحنی مشخصه مدار باشد؟



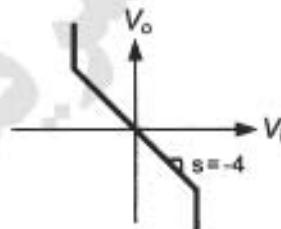
(2)



(1)



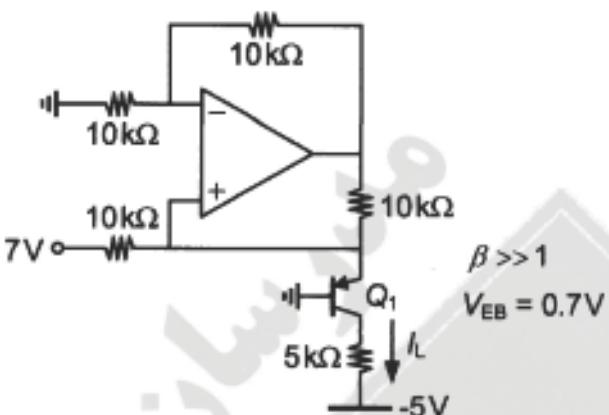
(4)



(3)

-۱۰۵ جریان بار I_L در مدار داده شده چند میلی آمپر است؟

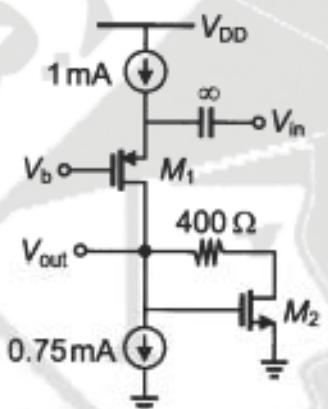
- (۱) ۶۳ (۲)
 (۳) ۵۶ (۴)
 (۵) ۷۰ (۶)
 (۷) ۸ (۸)



-۱۰۶ در مدار شکل زیر همه ترانزیستورها در ناحیه اشباع بایاس شده‌اند و منابع جریان ایده‌آل هستند. مقادیر بهره و لذتاز

$$A_V = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$

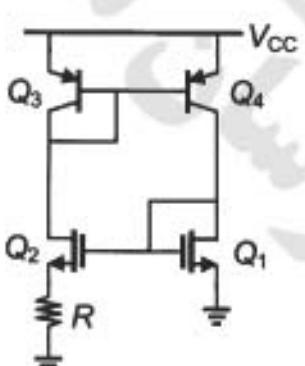
$$(\mu_p C_{ox} \left(\frac{W}{L} \right)_1 = 5 \times \frac{mA}{V^2}, \mu_n C_{ox} \left(\frac{W}{L} \right)_T = 12.5 \frac{mA}{V^2}, \lambda = 0)$$



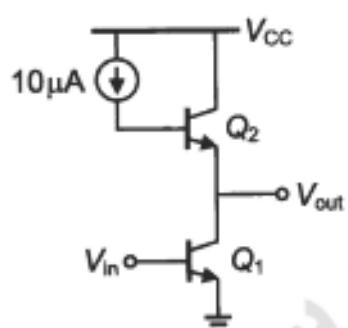
- (۱) ۴ (۲)
 (۳) ۶ (۴) ۸

-۱۰۷ در مدار شکل مقابل، مساحت پیوند بیس - امپیتر ترانزیستور Q_4 برابر Q_3 است و ترانزیستورهای Q_1 و Q_2 ابعاد یکسان دارند. اگر Q_1 و Q_2 در ناحیه اشباع بایاس شده باشند، هدايت انتقالی (g_m) ترانزیستور Q_1 چقدر است؟

- $\frac{2-\sqrt{2}}{R}$ (۱)
 $\frac{2}{R}$ (۲)
 $\frac{\sqrt{2}-1}{R}$ (۳)
 $\frac{2(2-\sqrt{2})}{R}$ (۴)



در مدار شکل زیر همه ترانزیستورها در ناحیه فعال بایاس شده‌اند و منبع جریان ایده‌آل است. مقدار بفره ولتاژ



$$A_v = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$

$$(\beta = 100, V_A = 10 \text{ V}, V_T = 25 \text{ mV})$$

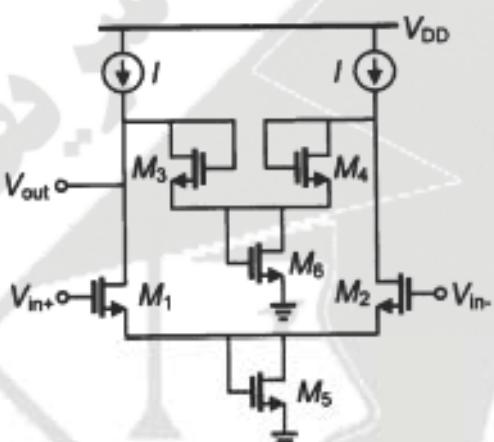
-2 (۱)

-200 (۲)

-400 (۳)

-1 (۴)

در تقویت کننده تفاضلی شکل زیر، منابع جریان ایده‌آل، و ترانزیستورهای M_1 و M_2 در ناحیه اشباع بایاس شده‌اند. مقدار نسبت رد حالت مشترک (CMRR) چقدر است؟



$$g_{m_{1,2}} = g_{m_3} = 1 \frac{\text{mA}}{\text{V}}, g_{m_5} = g_{m_{2,4}} = 2 \frac{\text{mA}}{\text{V}}$$

0/4 (۱)

0/25 (۲)

0/2 (۳)

0/5 (۴)

در مدار شکل زیر همه ترانزیستورها در ناحیه فعال بایاس شده‌اند و منبع جریان ایده‌آل است. مقدار بفره ولتاژ

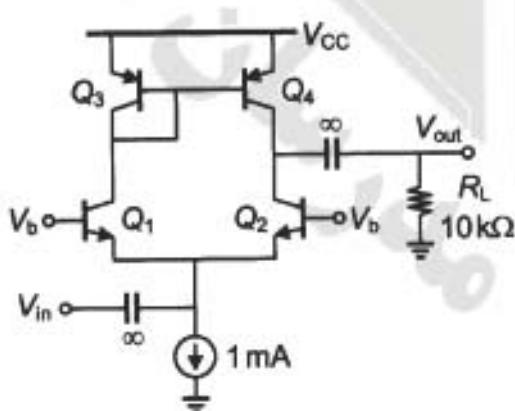
$$A_v = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$

200 (۱)

20 (۲)

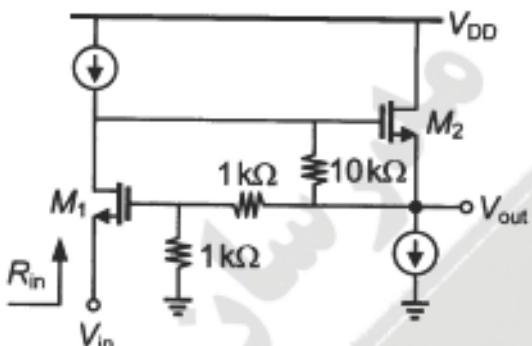
10 (۳)

400 (۴)



-۱۱۱ در شکل مقابل مقابله منابع جریان ایده‌آل هستند. مقاومت ورودی تقویت کننده بر حسب کیلو اهم به کدام گزینه زیر نزدیکتر است؟

$$\left(g_{m1} = \frac{1}{2} \frac{\text{mA}}{\text{V}}, g_{m2} = 1 \frac{\text{mA}}{\text{V}}, \lambda = 0 \right)$$



$\frac{28}{2}$ (۱)

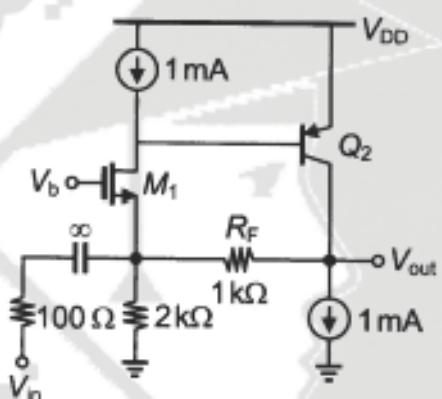
$\frac{6}{2}$ (۲)

$\frac{6}{19}$ (۳)

$\frac{24}{24}$ (۴)

-۱۱۲ در مدار شکل زیر همه ترانزیستورها در تابعیه فعال بایاس شده‌اند و منابع جریان ایده‌آل هستند. مقدار بهره ولتاژ آن تقریباً چقدر است؟ ($\beta = 100$, $V_A = \infty$, $V_T = 25\text{mV}$, $V_{GSI} - V_{TH} = 0.2\text{V}$, $\lambda = 0$)

$$(A_v = \frac{V_{out}}{V_{in}})$$



$-9/8$ (۱)

$-19/6$ (۲)

$-29/2$ (۳)

$-4/9$ (۴)

-۱۱۳ در مدار تقویت کننده توان شکل زیر دیود زنر Z_1 مستقیماً در تماس حرارتی با ترانزیستورهای Q_1 و Q_2 است و ترانزیستور Q_3 خیلی دورتر از بقیه مدار قرار گرفته است. در چه دمایی (بر حسب $^{\circ}\text{C}$) جریان تحويل داده شده به بار صفر خواهد بود؟

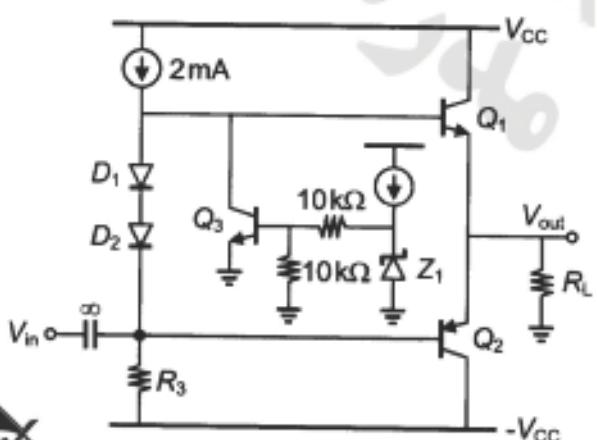
$$I_{S\tau} = 2 \times 10^{-15} \text{ A}, V_{BE\tau} = 0.5 \text{ mV} \log\left(\frac{I_{C\tau}}{I_{S\tau}}\right), \beta\tau = \infty, V_{z1}(25^{\circ}\text{C}) = 1 \text{ V}, \frac{\Delta V_{z1}}{\Delta T} = +2 \frac{\text{mV}}{^{\circ}\text{C}}$$

100 (۱)

125 (۲)

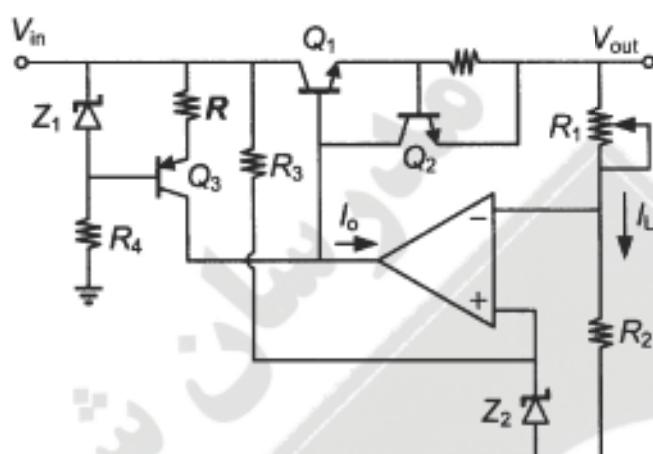
150 (۳)

75 (۴)



رگولاتور زیر برای ولتاژ خروجی $V_{out} = 12 \text{ V}$ طراحی شده است. حداکثر جریان بار $I_{load} = 1 \text{ A}$ است. مقادیر R تقریباً چند اهم است؟
 (جریان حداقل OP-AMP معادل 10 mA انتخاب شود.)

$$(V_{BE} = 0.6 \text{ V}, \beta = 50, I_{min} = 10 \text{ mA}, V_{Z_1} = 2 \text{ V}, V_{Z_2} = 2 \text{ V})$$



- ۹۰ (۱)
۷۰ (۲)
۴۶ (۳)
۱۴۲ (۴)

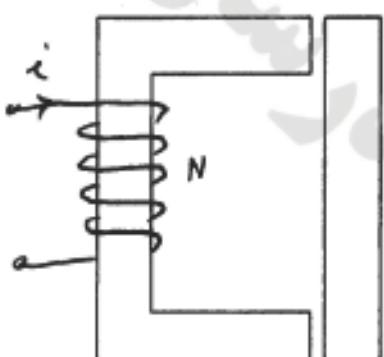
ماشین های الکتریکی ۱ و ۲

-۱۱۵ یک موتور القایی سه فاز ۶ قطب با فرکانس اسمی (50 Hz) با سرعت 970 rpm می چرخد. توان ورودی موتور 48 kW است. در این شرایط تلفات مسی استاتور 1.4 kW و تلفات هسته آن 1.6 kW است. تلفات اهمی روتور چند وات است؟
 (۱) ۱۴۴ (۲) ۱۳۹ (۳) ۱۴۰ (۴) ۱۲۵

-۱۱۶ یک موتور القایی سه فاز چهار قطبی مفروض است. این موتور از یک منبع سینوسی با فرکانس 50 Hz تغذیه می شود. سیم پیچی موتور به گونه ای است که هارمونیک های پنجم و هفتم فضایی نیز در فاصله بین روتور و استاتور وجود دارد. سرعت نسبی میدان های گردشی ناشی از هارمونیک های پنجم و هفتم فضایی چند rpm (دور در دقیقه) است؟
 (۱) ۵۱۴ (۲) ۴۰۰ (۳) ۲۱۴ (۴) ۸۶

-۱۱۷ در یک موتور القایی، امپدانس حالت سکون هر فاز روتور برایر $j+1$ اهم است. گشتاور ماسکریعم آن ۳ برابر گشتاور نامی است. لغزش نامی موتور چقدر است؟ از امپدانس استاتور صرف نظر کنید.
 (۱) ۰.۴۱۴ (۲) ۰.۲۶۸ (۳) ۰.۲۲۴ (۴) ۰.۱۷۲

-۱۱۸ یک ولتاژ سینوسی به معادله $v = V_m \sin 2\pi f t$ بر سیمه پیچی N دوری و بدون تلف مدار شکل مقابل اعمال شده و در نتیجه پیک جریان گذرنده از آن I_m آمیر و پیک چگالی فلو در هسته B_m شده طول هر یک از فواصل هوایی دو برابر، و در همان حال سطح مقطع هسته نصف می شود و سپس ولتاژ $v = 2V_m \sin 4\pi f t$ به همان سیم پیچی N دوری اعمال می شود. مقادیر جدید پیک های جریان و چگالی فلو در هسته چقدر است؟ افت آهن، نشت فلو و پراکندگی در فواصل هوایی قابل چشم پوشی هستند؟
 (۱) $4I_m$ و $4B_m$
 (۲) $2I_m$ و $4B_m$
 (۳) $4I_m$ و $2B_m$
 (۴) $2I_m$ و $2B_m$



-۱۱۹ دو سیم پیچ با هسته هوایی به فاصله x و با محورهای مغناطیسی همراستا دارای پارامترهای زیرند:

$$L_{11} = L_{22} = 0.5H, L_{12} = L_{21} = 0.2e^{-\frac{x}{2}}$$

قدار متوجه نیروی بین دو سیم پیچ چند نیوتون است؟

$$\vec{F}_1 = \sin(5^\circ \pi t + \frac{\pi}{6}) \hat{i}, \vec{F}_2 = 1 \sin(5^\circ \pi t + \frac{\pi}{3}) \hat{i}$$

$$(4) \text{ صفر} \quad (3) -2e^{-\frac{x}{2}} \quad (2) -e^{-\frac{x}{2}} \quad (1) -4e^{-\frac{x}{2}}$$

-۱۲۰ یک ژنراتور شنت بی بار با سرعت N_1 چرخانده شده و ولتاژ V_1 تولید می‌کند. مقاومت میدان شنت حدود نصف مقدار مقاومت بحرانی در سرعت N_1 است. اگر سرعت ژنراتور 5% کاهش داده شود آن‌گاه:

(۱) ولتاژ خروجی دقیقاً 5% افت می‌کند.

(۲) ولتاژ خروجی بیش از 5% افت می‌کند.

(۳) ولتاژ خروجی کمتر از 5% افت می‌کند.

(۴) ولتاژ خروجی حدود 5% افت می‌کند و جهت تغییر مشخص نیست.

-۱۲۱ یک موتور سری با مدار مغناطیسی خطی از یک منبع ولتاژ ثابت تغذیه شده و تحت بار I_2 آمپر کار می‌کند. مقاومت سیم پیچی سری R_s است. اگر یک مقاومت $2R_s$ اهمی با سیم پیچی میدان موازی شده و همزمان گشتاور بار تبیز نصف شود، مقدار جدید جریان چقدر می‌شود؟

$$(4) \frac{\sqrt{3}}{2} \quad (3) \sqrt{\frac{3}{2}} \quad (2) \frac{2}{\sqrt{3}} \quad (1) \frac{\sqrt{2}}{2}$$

-۱۲۲ یک موتور شنت با ولتاژ تغذیه ثابت بی بار کار می‌کند. مدار مغناطیسی ماشین خطی فرض می‌شود. برای آن که سرعت موتور تقریباً نصف شود کدام یک از گزینه‌های زیر صحیح است؟

(۱) با مقاومت میدان ثابت، ولتاژ اعمالی به موتور نصف شود. (۲) با ولتاژ اعمالی ثابت، مقاومت میدان دو برابر شود.

(۳) ولتاژ اعمالی به موتور نصف و مقاومت میدان دو برابر شود. (۴) با ولتاژ اعمالی ثابت، مقاومت میدان نصف شود.

-۱۲۳ یک موتور جریان مستقیم 250 ولت 500 دور در دقیقه‌ای با تحریک جداگانه دارای مقاومت آرمیچر $3/0$ اهمی و جریان آرمیچر 60 آمپر به ازای گشتاور و شار اسمی موتور است. اگر شار تحریک را ثابت نگه‌داریم و گشتاوری برابر گشتاور اسمی (بار کامل) به ماشین وارد کنیم (ورودی) سرعت چند دور در دقیقه خواهد شد؟

$$(4) 335.7 \quad (3) 564.6 \quad (2) 532.4 \quad (1) 577.6$$

-۱۲۴ نتایج آزمون اتصال کوتاه یک ترانسفورماتور $20kV/220V$, $20kVA$, $V=800V$, $I=10A$, $P=800W$ چه مقدار توان اکتیو از ترمینال $220V$ ترانسفورماتور کشیده شود تا حداکثر تنظیم ولتاژ ترانسفورماتور در نیمی از بار برحسب kW حداکثر گردد؟

$$(4) 20 \quad (3) 10 \quad (2) 15 \quad (1) 5$$

-۱۲۵ در یک ترانسفورماتور تک فاز $100kVA$, امیدانس شاخه سری بر حسب پریونیت برابر $z = 0.01 + j0.04$ است. ضریب توان بی باری این ترانسفورماتور، تحت ولتاژ و فرکانس نامی برابر $2/0$ است. راندمان ماکزیمم این ترانسفورماتور در بار نامی رخ می‌دهد. جریان بی باری ترانسفورماتور چند درصد جریان نامی آن است؟

$$(4) 3 \quad (3) 10 \quad (2) 5 \quad (1) 12$$

-۱۲۶ توان اندازه‌گیری شده در آزمایش مدار بازیک ترانسفورماتور برابر با P_{oc} و توان اندازه‌گیری شده در آزمایش اتصال کوتاه آن برابر با P_{sc} است. حداکثر توان ظاهری تحویلی به بار در بازده ماکزیمم نسبت به توان ظاهری نامی ترانسفورماتور برابر است با:

$$(4) \frac{P_{oc}}{P_{sc}} \quad (3) \sqrt{\frac{P_{sc}}{P_{oc}}} \quad (2) \frac{P_{sc}}{P_{oc}} \quad (1) \sqrt{\frac{P_{oc}}{P_{sc}}}$$

- ۱۲۷ - صفحه \circ دو ماده مغناطیسی همگن را از یکدیگر جدا می‌سازد. در \circ ضریب نفوذ پذیری نسبی $\mu_{r1} = 2$ و در \circ $\mu_{r2} = 3$ می‌باشد. اگر در \circ میدان مغناطیسی $(\hat{x} + \hat{y} + \hat{z})$ باشد، بردار مغناطیس شدگی \bar{M} در ناحیه \circ کدام است؟

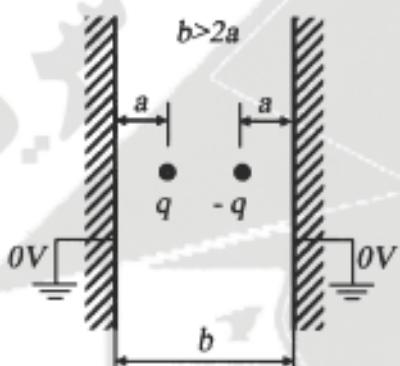
$$\frac{1}{2}\hat{x} + \frac{1}{2}\hat{y} + \frac{1}{2}\hat{z} \quad (1)$$

$$\frac{1}{3}\hat{x} + \frac{1}{3}\hat{y} + \frac{1}{3}\hat{z} \quad (2)$$

$$\frac{1}{3}\hat{x} + \frac{1}{2}\hat{y} + \frac{1}{3}\hat{z} \quad (3)$$

$$\frac{1}{2}\hat{x} + \frac{1}{3}\hat{y} + \frac{1}{2}\hat{z} \quad (4)$$

- ۱۲۸ - مطابق شکل دو بار نقطه ای q در فاصله a از دو صفحه رسانای موازی و نامحدود که فاصله آنها از یکدیگر b می‌باشد قرار دارند. اندازه بار کل القاء شده روی هر یک از دو صفحه رسانا کدام است؟



$$\frac{b-2a}{b}q \quad (1)$$

$$\frac{b-a}{b}q \quad (2)$$

$$\frac{b-2a}{2a}q \quad (3)$$

$$\frac{\sqrt{b}-a}{2a}q \quad (4)$$

- ۱۲۹ - استوانه توپری از جنس یک ماده مغناطیسی رسانا با ضریب نفوذ پذیری نسبی $\mu_r = 4\pi$ دردست است. محور این استوانه بر محور z منطبق می‌باشد. شعاع استوانه a طول آن بینهایت و کل جریان عبوری از آن در جهت \hat{z} برابر I است. بردار پتانسیل مغناطیسی \bar{A} با فرض یکنواخت بودن توزیع جریان در داخل استوانه کدام است؟ فرض کنید در $r = a$ داشته باشیم.

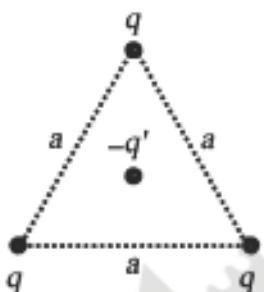
$$\frac{\mu_r I}{\pi} \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z} \quad (1)$$

$$\mu_r I \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z} \quad (2)$$

$$\frac{\mu_r I}{4\pi} \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z} \quad (3)$$

$$\frac{\mu_r I}{4\pi} \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z} \quad (4)$$

- ۱۳۰ سه بار نقطه‌ای q در رئوس یک مثلث متساوی الاضلاع به ضلع a قرار دارد. یک ذره بار دار به جرم m و بار q' - در مرکز مثلث قرار دارد. اگر این ذره را به مقدار بسیار کوچکی در راستای عمود بر صفحه مثلث جابه جا و رها کنیم، پریود نوسانات آن در این راستا چقدر خواهد بود؟



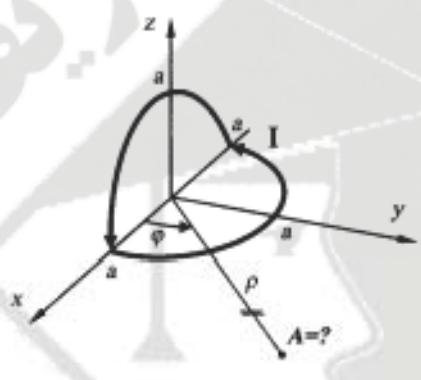
$$\frac{4\pi}{3} \sqrt{\frac{\pi \epsilon_0 m a^2}{\sqrt{3} q q'}} \quad (1)$$

$$\frac{4\pi}{9} \sqrt{\frac{\pi \epsilon_0 m a^2}{q q'}} \quad (2)$$

$$\frac{4\pi}{9} \sqrt{\frac{\pi \sqrt{3} \epsilon_0 m a^2}{q q'}} \quad (3)$$

$$\frac{4\pi}{2} \sqrt{\frac{\pi \sqrt{3} \epsilon_0 m a^2}{q q'}} \quad (4)$$

- ۱۳۱ جریان مستقیم I مطابق شکل در یک مدار بسته شامل دو نیم دایره عمود بر هم جاری است. پتانسیل برداری $\tilde{A}(r, \phi, z = 0)$ در فواصل خیلی دور از مدار و در صفحه $z = 0$ کدام است؟



$$\frac{\mu_0 I a^2}{4\pi r^2} [(\hat{y} - \hat{z}) \cos \phi - \hat{x} \sin \phi] \quad (1)$$

$$\frac{\mu_0 I a^2}{4\pi r^2} [(\hat{y} + \hat{z}) \sin \phi + \hat{x} \cos \phi] \quad (2)$$

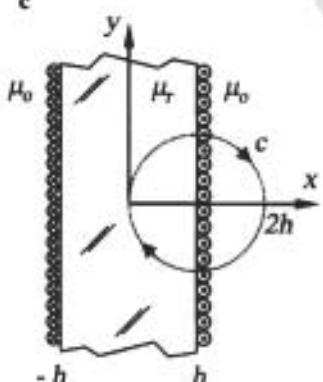
$$\frac{\mu_0 I a^2}{4\pi r^2} [(\hat{y} - \hat{z}) \sin \phi - \hat{x} \cos \phi] \quad (3)$$

$$\frac{\mu_0 I a^2}{4\pi r^2} [(\hat{y} + \hat{z}) \cos \phi + \hat{x} \sin \phi] \quad (4)$$

- ۱۳۲ یک کره عایق به شعاع ۲ متر، به مرکز مبدأ مختصات و با حساسیت الکتریکی $\chi = 3$ در فضای خالی قرار دارد. دوبار نقطه‌ای $q = 4C$ یکی در محل $(r, \theta, \phi) = (1, 0, 0)$ و دیگری در محل $(r, \theta, \phi) = (1, \pi, 0)$ در داخل کره عایق قرار گرفته‌اند. کل بار سطحی مقید (bound) روی نیمی از سطح جانبی کره عایق به ازای $\theta \leq 0^\circ$ چند کولن است؟

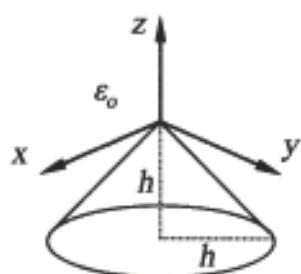
- (۱) ۲
(۲) ۶
(۳) ۴
(۴) ۱۲

- ۱۳۳ ناحیه $|x| < h$ همانند شکل توسط یک تیغه با ضریب نفوذپذیری نسبی $\beta = \mu_r / \mu_0$ بر شده است، در حالی که فضای اطراف این تیغه خالی است. حال توسط منابع مناسب روی صفحه $x=h$ جریان الکتریکی سطحی با چگالی $K_0 \hat{z}$ و روی صفحه $x=-h$ جریان الکتریکی سطحی با چگالی \hat{K}_0 - برقرار می‌شود. در این صورت حاصل انتگرال خط $\int_{-h}^h \tilde{B} \cdot d\tilde{l}$ روی مسیر c دایروی بسته c به شعاع h در جهت نشان داده شده در شکل کدام است؟



- (۱) $-\mu_0 K_0 h$
(۲) $-6\mu_0 K_0 h$
(۳) $-3\mu_0 K_0 h$
(۴) $-2\mu_0 K_0 h$

-۱۲۵- یک فضای مخروطی به شعاع قاعده h و ارتفاع h مطابق شکل از دو قطبی‌های الکتریکی با بردار پلاریزاسیون ثابت \hat{P} در امتداد محور مخروط برو شده است. پتانسیل الکتریکی در مبدأ مختصات کدام است؟



$$\frac{Ph}{4\epsilon_0}(\sqrt[3]{2}-2) \quad (1)$$

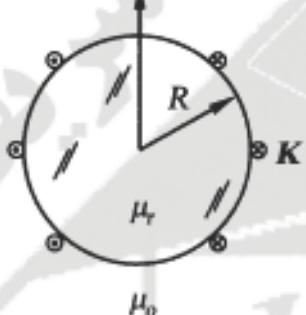
$$\frac{Ph}{4\epsilon_0}(2-\sqrt{2}) \quad (2)$$

$$\frac{Ph}{4\epsilon_0}(\sqrt[3]{2}-2) \quad (3)$$

$$\frac{Ph}{4\epsilon_0}(2-\sqrt{2}) \quad (4)$$

-۱۲۶- یک کره به شعاع R از یک ماده مغناطیسی با ضریب نفوذ پذیری نسبی $\mu_r = 4$ مفروض است. همانند شکل فضای اطراف کره خالی است و مرکز کره بر مبدأ مختصات منطبق است. روی کره سیم پیچ نازکی وجود که با عبور جریان مستقیم از آن جریان سطحی الکتریکی با چگالی $\bar{K} = K_r \sin\theta \hat{\phi}$ بر روی سطح کره بر قرار شده و کره مغناطیس می‌شود. در این صورت

چگالی جریان سطحی مقید \bar{K}_m معادل مغناطیس شدگی کره در $\theta = \frac{\pi}{2}$ کدام است؟



$$-K_r \hat{\phi} \quad (1)$$

$$-\frac{K_r}{3} \hat{\phi} \quad (2)$$

$$+\frac{K_r}{3} \hat{\phi} \quad (3)$$

$$+K_r \hat{\phi} \quad (4)$$

-۱۲۷- ناحیه $d < x < 2d$ از عایقی با ضریب گذردهی غیر یکنواخت به صورت $\epsilon(x) = \epsilon_0 x/d$ برو شده است. اگر پتانسیل الکتریکی در صفحه $x = d$ و $x = 2d$ به ترتیب صفر و V_0 باشد، آنگاه تابع پتانسیل الکتریکی در ناحیه $d < x < 2d$ کدام است؟

$$V_0 \left(\frac{x}{d} - 1 \right) \quad (1)$$

$$V_0 \frac{1}{\ln 2} \ln \frac{x}{d} \quad (2)$$

$$\frac{V_0}{\ln(\frac{2}{d})} \ln\left(\frac{x}{d} - \frac{1}{2}\right) \quad (3)$$

$$\frac{V_0}{\tau} \left(\left(\frac{x}{d} \right)^{\tau} - 1 \right) \quad (4)$$

- ۱۳۷ یک دو قطبی بینهایت کوچک مغناطیسی با گشتاور $m_1\hat{z}$ واقع در مبدأ مختصات بر دو قطبی مغناطیسی بینهایت کوچک با گشتاور m_2 که در فاصله d خیلی دور از آن در امتداد نیمساز ربع اول صفحه yz قرار دارد چه گشتاوری وارد می‌کند؟

$$-\frac{\mu_0 m_1 m_2}{8\sqrt{2}\pi d^3} (\hat{y} + \hat{z}) \quad (1)$$

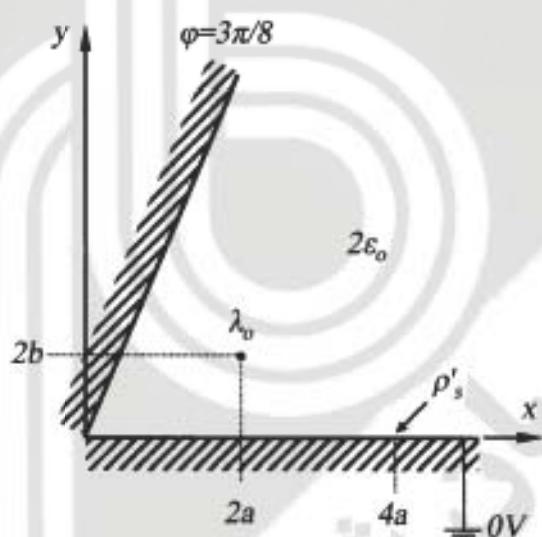
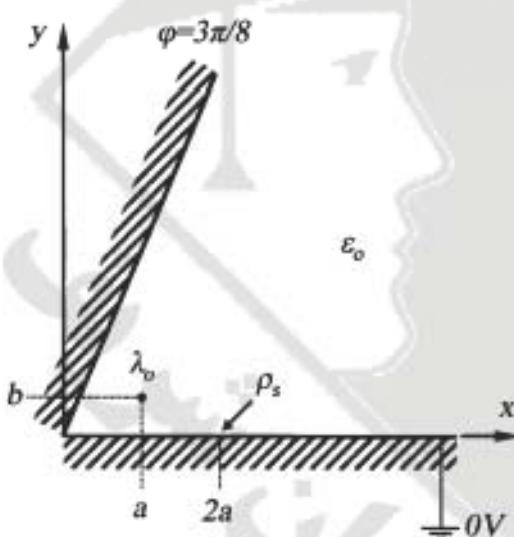
$$-\frac{\mu_0 m_1 m_2}{8\sqrt{2}\pi d^3} \hat{x} \quad (2)$$

$$-\frac{\sqrt{2}\mu_0 m_1 m_2}{8\pi d^3} \hat{x} \quad (3)$$

$$+\frac{\mu_0 m_1 m_2}{8\sqrt{2}\pi d^3} (\hat{y} + \hat{z}) \quad (4)$$

- ۱۳۸ دو مسئله شکل زیر را در نظر بگیرید. در هر دو مسئله صفحات $\Phi = \frac{3\pi}{4}$ و $\Phi = 0$ صفحات رسانای زمین شده (با پتانسیل صفر ولت) هستند. در مسئله اول یک بار خطی یکنواخت با چگالی ثابت λ_0 به موازات محور z از نقطه $(x, y) = (a, b)$ و در مسئله دوم همین توزیع بار خطی از نقطه $(x, y) = (2a, 2b)$ می‌گذرد. اگر در مسئله اول ρ_s چگالی بار سطحی القاء شده روی صفحه رسانا در محل $(x, y, z) = (2a, 0, 0)$ باشد. آنگاه نسبت ρ_s / ρ'_s کدام است؟ وقت شود که ضریب گذردگی در مسئله دوم دو برابر این ضریب در مسئله اول فرض می‌شود.

۱ (۱)
۲ (۲)
۳ (۳)
۴ (۴)



از سنسور استرین گیج مدار روپرو برای اندازه‌گیری حرکت قفسه سینه مطابق شکل استفاده شده است. اگر در اثر دم بیمار شاعر قفسه سینه $\%10$ افزایش یابد و ضریب گیج این استرین گیج $G = 80$ ، حساسیت سیستم اندازه‌گیری وقت $S = 0.5^{\circ}$ و پل در ابتدا در حال تعادل باشد مقدار R چند کیلو اهم است؟

- (کیلو اهم)
 ۸ (۱)
 ۱۰ (۲)
 ۲۰ (۳)
 ۱۲ (۴)



-۱۴۰ یک دماسنجه دیجیتال پزشکی از ترمیستور به عنوان سنسور دما استفاده می‌کند. این ترمیستور دارای ثابت $\beta = 3100^{\circ}\text{K}$ است. در اثر تغییر دما مقاومت ترمیستور به 85 درصد مقدار آن در دمای نرمال بدن (37°C) کاهش یابد. دمای محل اندازه‌گیری دماسنجه چند درجه کلوین است؟ (فرض کنید که تغییرات مقاومت ترمیستور در اثر سایر پارامترها به غیر از دما ناچیز باشد) (دما مرجع استاندارد همان دمای نرمال بدن است).

- (۱) 301
 (۲) 305.5
 (۳) 319
 (۴) 314.5

-۱۴۱ در یک غشاء سلولی که یون Cl^- را عبور نمی‌دهد، غلظت CaCl_2 در طرف راست غشاء 100mmol و در طرف چپ آن 50mmol است. اگر این غشاء به حالت تعادل رسیده باشد اختلاف پتانسیل طرف راست نسبت به طرف چپ آن چند میلی ولت است؟

- (۱) -26mV
 (۲) -12mV
 (۳) 26mV
 (۴) 17mV

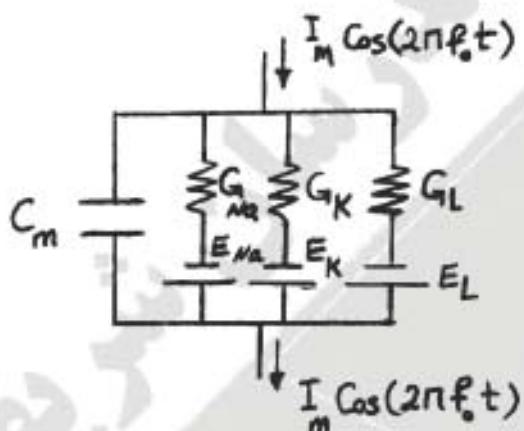
-۱۴۲ یک تقویت‌کننده تفاضلی با $\text{CMRR} = 114^{\text{dB}}$ برای تقویت سیگنال ECG لید I بکار رفته است. در شرایط معمول که سیگنال الکایی برق شهر متقاضن روی بدن توزیع می‌شود (V_e). دامنه آن در خروجی به اندازه $\frac{1}{1000}$ دامنه سیگنال لید I (V_I) است. اگر به علتی مقدار α درصد از سیگنال الکایی برق شهر به طور نامتقاضن (تفاضلی) در ورودی تقویت‌کننده ظاهر شود، دامنه سیگنال برق شهر در خروجی تا 10 برابر سیگنال V_I افزایش می‌یابد. در این شرایط مقدار α چند درصد است؟ $(\log \frac{1}{1000} = -3)$

- (۱) 4
 (۲) 2
 (۳) 0.5
 (۴) 1

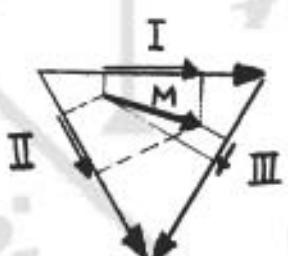
-۱۴۳ برای تحریک یک سلول عصبی از یک منبع جریان متناوب با فرکانس f در آکسون آن سلول استفاده می‌کنیم. اگر مقادیر زیر مدل هاچکین هاکسلی این آکسون را در حالت استراحت نشان دهد، کدام فرکانس f بر حسب هرتز برای تحریک این سلول عصبی قطعاً مناسب نیست؟

$$G_L = 0.367 \frac{mS}{cm^2}, G_{Na} = 0.010 \frac{mS}{cm^2}, G_K = 0.290 \frac{mS}{cm^2}, C_m = 1 \frac{\mu F}{cm^2}$$

۱ (۱)
۱۰ (۲)
1000 (۳)
100 (۴)

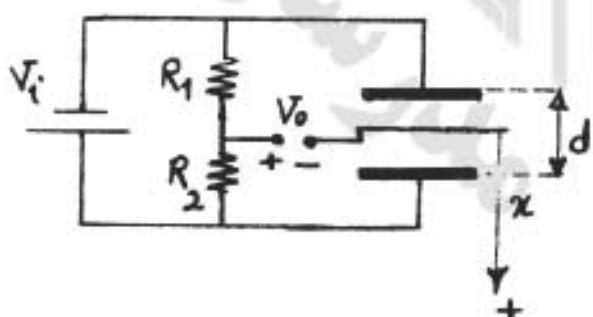


-۱۴۴ تصویر بردار قلبی (\bar{M}) روی هر یک از سه جهت مشخص شده در مثلث آینتهون اندازه ولتاژهای سه گانه ECG (سه کانال I و II و III) را مطابق شکل مشخص می‌کند. کدام یک از روابط زیر اندازه بردار قلبی ($|M|$) را تعیین می‌نماید؟



$$(1) \sqrt{\frac{4}{3}(I' - I.II + II')} \\ (2) \sqrt{\frac{4}{3}(I' + I.II + II')} \\ (3) \sqrt{\frac{4}{3}(II' + III.III + III')} \\ (4) \sqrt{\frac{4}{3}(II' - III.III + III')}$$

-۱۴۵ از یک خازن تفاضلی برای سنجش تغییر مکان در مداری به شکل مقابل استفاده شده است. صفحات ثابت خازن تفاضلی به اندازه d از هم فاصله دارند و در حالت تعادل ($X = 0$) صفحه متحرک درست در وسط دو صفحه ثابت قرار گرفته است. مقاومت‌های ثابت هستند). نسبت ولتاژ خروجی به جایه جایی x چقدر است؟



$$(1) \frac{V_i}{d} \\ (2) \frac{V_i}{2d} \\ (3) -\frac{V_i}{2d} \\ (4) -\frac{V_i}{d}$$

-۱۴۶-

یون‌های اصلی موجود در سلول عصبی عبارتند از Na^+ , K^+ , Cl^- و Pi . یک فعال یونی فقط برای یون‌های سدیم و پتاسیم وجود دارد. در صورتیکه نفوذپذیری غشاء آکسون نسبت به یون کلر (Pi) به طور قابل توجهی افزایش یابد، غلظت یون کلر در داخل و خارج نیز ولتاژ استراحت غشاء در تعادل جدید نسبت به تعادل قبلی چگونه تغییر می‌کنند؟

(۱) نه در غلظت‌های یونی و نه در پتانسیل غشاء تغییر قابل ملاحظه‌ای ایجاد نمی‌شود.

(۲) ولتاژ استراحت غشاء تغییر می‌کند ولی غلظت یون کلر در داخل و خارج سلول تقریباً ثابت می‌ماند.

(۳) غلظت یون کلر در داخل کاهش و در خارج سلول افزایش می‌یابد و در نتیجه ولتاژ استراحت غشاء منفی‌تر می‌شود.

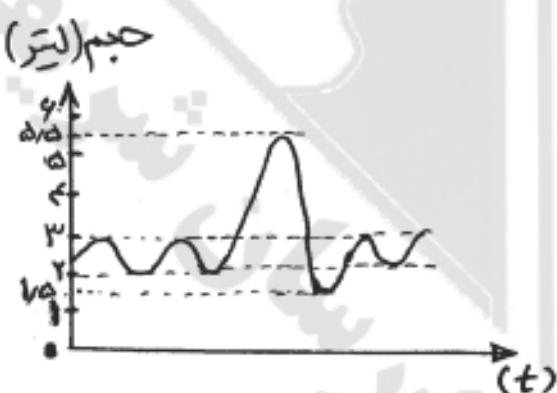
(۴) غلظت یون‌های کلر در داخل و خارج سلول تغییر می‌کند بگونه‌ای که ولتاژ استراحت غشاء تقریباً ثابت بماند.

-۱۴۷-

جهت تعیین محل سیناپس رفلکس عصبی در نخاع، آزمایش شکل روپرو بر روی شخص انجام شده است. اگر سرعت هدایت اعصاب حسی و حرکتی به ترتیب 100 و 80 متر بر ثانیه باشد، با در نظر گرفتن شکل‌ها محل سیناپس رفلکس عصبی در چه ارتفاعی از قد شخص بر حسب سانتی‌متر می‌باشد؟ لحظه اعمال بالس تحریک در میدان زمان بوده است.

(۱) 120 (۲) 125 (۳) 145 (۴) 140 

-۱۴۸- منحنی تنفسی یک بیمار توسط دستگاه اسپیرومتر به شکل زیر اندازه گیری شده است. کدام گزینه پارامترهای تنفسی بیمار را به طور صحیح بر حسب لیتر نشان می‌دهد؟ حجم کلی ریه‌ها = TLC، حجم جاری - TV، حجم ذخیره بازدمی = ERV، ظرفیت حجمی تحت فشار = FVC.



$$\text{TV} = 1, \text{FVC} = 4 \quad (۱)$$

$$\text{ERV} = 2, \text{FVC} = 2.5 \quad (۲)$$

$$\text{TV} = 2.5, \text{TLC} = 4 \quad (۳)$$

$$\text{TLC} = 5.5, \text{ERV} = 1.5 \quad (۴)$$

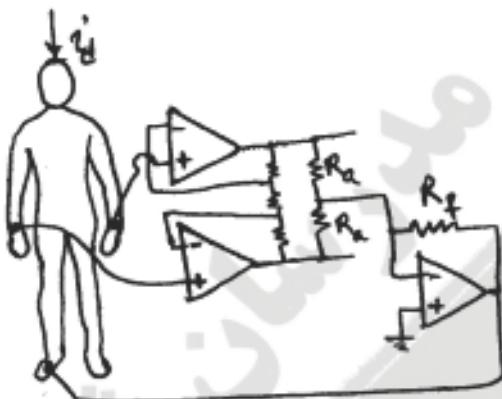
- ۱۴۹ برای ثبت سیگنال لید اکلیبی مدار روبرو را در نظر بگیرید. اگر میزان جریان نشتی به سر بیمار $= 2,5 \mu A$ و امپدانس اتصال الکتروود با پوست در تمام اتصالات برابر $20 K\Omega$ باشد جهت داشتن حداکثر ولتاژ مشترک برابر با $10 \mu V$ مقدار R_f و R_t به ترتیب از راست به چپ چند کیلو اهم و مگااهم خواهد بود؟

۵، ۱ (۱)

۷,۵ ، ۱ (۲)

۷,۵ ، ۳ (۳)

۵ ، ۳ (۴)



- ۱۵۰ در مدار LVDT شکل مقابل، ورودی متناوب سینوسی تمام موج است و دامنه ولتاژ کویل‌های بالایی و پایینی به صورت تابعی از میزان جابه‌جایی (x) به ترتیب $V_{S_1}(x) = 2^{1-x}$ ، $V_{S_2}(x) = 2^{x+1}$ است. اگر میزان جابه‌جایی هسته LVDT از حالت تعادل $1cm$ باشد مقدار RMS ولتاژ خروجی چند ولت می‌شود؟

 $\frac{5}{2}$ (۱) $2\sqrt{2}$ (۲) $\frac{5\sqrt{2}}{2}$ (۳) $\frac{\sqrt{17}}{2}$ (۴)